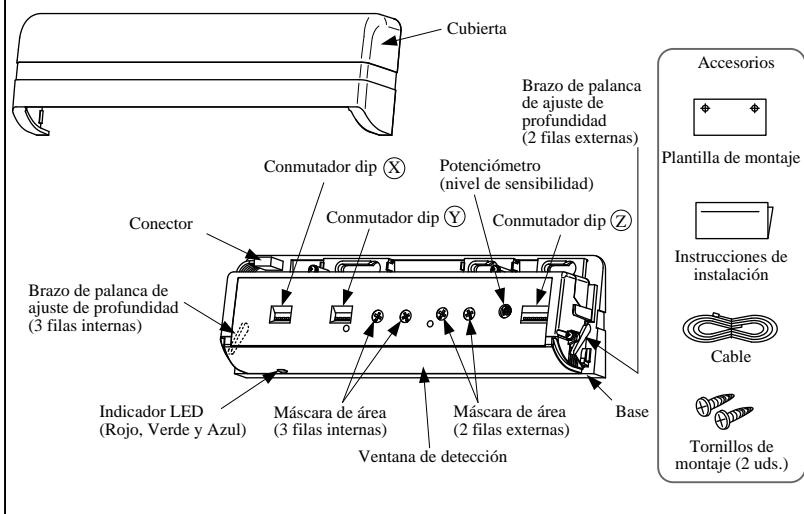
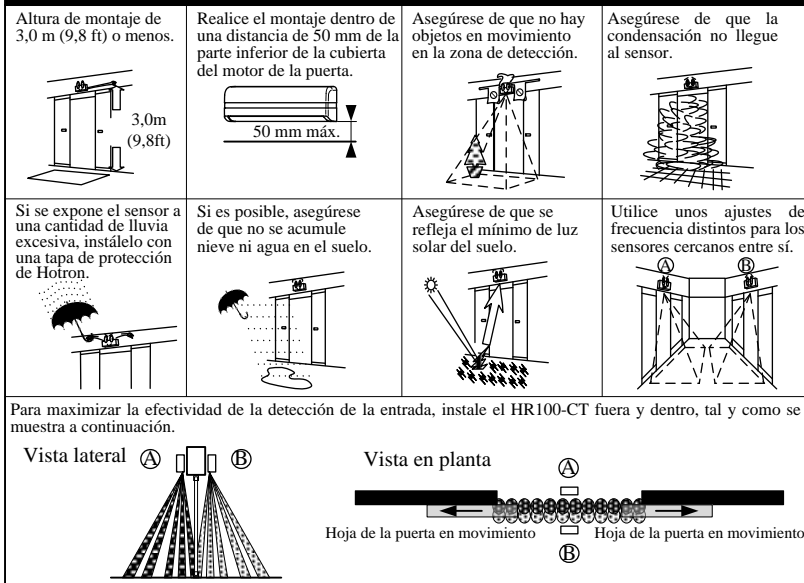


1. DESCRIPCIÓN



4. PRECAUCIONES DE MONTAJE



6. INFORMACIÓN DE MONTAJE Y CABLEADO

ADVERTENCIA Realizar perforaciones puede provocar descargas eléctricas. Tenga cuidado con los cables que se encuentran dentro de la cubierta del motor de la puerta.

1. Fije la plantilla de montaje de forma que el borde inferior quede alineado con el borde inferior de la cubierta del motor de la puerta. (Fix the mounting template so that the bottom edge is aligned with the bottom edge of the door motor cover.)

2. Realice los orificios de montaje (3,5 mm) y de cableado (10 mm). (Make the mounting (3.5 mm) and wiring (10 mm) holes.)

3. Si necesita extraer el cuerpo del sensor de su base, levántelo de la base e inclínelo hacia adelante para extraerlo de la forma indicada en la ilustración. (If you need to remove the sensor body from its base, lift it from the base and tilt it forward to remove it as indicated in the illustration.)

4. Fije el sensor con los tornillos de montaje suministrados. (Fix the sensor with the supplied mounting screws.)

5-1 Cableado a un controlador de la puerta que **puede** probar el sensor. (Wiring to a door controller that **can** test the sensor.)

5-2 Cableado a un controlador de la puerta que **no puede** probar el sensor. (Wiring to a door controller that **cannot** test the sensor.)

6. Instale los conectores en el espacio facilitado. (Install the connectors in the provided space.)

7. Sustituya la cubierta. (Replace the cover.)

Nota EN16005 Colocar el ajuste del conmutador dip (Z) 6 de "Entrada de prueba" en "Bajo". Sección de ref. 7. Ajustes del conmutador dip. (Note EN16005 Place the dip switch (Z) 6 adjustment to "Test input" in "Low". See section ref. 7. Dip switch adjustments.)

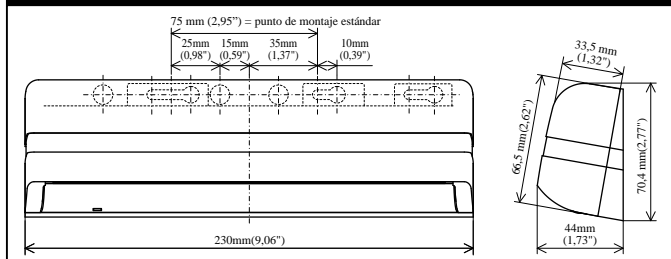
Nota Colocar el ajuste del conmutador dip (Z) 6 de "Entrada de prueba" en "Alto". Sección de ref. 7. Ajustes del conmutador dip. (Note Place the dip switch (Z) 6 adjustment to "Test input" in "High". See section ref. 7. Dip switch adjustments.)

PRECAUCIÓN Procure no mover involuntariamente los brazos de palanca de ajuste de profundidad al sustituir la cubierta. (Caution: Do not inadvertently move the depth adjustment levers when replacing the cover.)

ADVERTENCIA Hacer caso omiso de este símbolo puede ocasionar lesiones graves e incluso mortales. Se debe prestar una atención especial cuando aparezca este símbolo. **Nota**

PRECAUCIÓN Hacer caso omiso de este símbolo puede ocasionar lesiones graves o daños en el equipo. Ajuste necesario para cumplir con la norma EN16005. **EN16005**

2. DIMENSIONES



3. INDICADORES LED

Verde: En espera. Verde parpadeante: Aprendizaje de la entrada (cuando el conmutador dip (Z) 5 está activado). Azul: Detección en FILA 1,2,3. Rojo: La fila de detección "FILA 1" ("FILA 2" cuando está activado el aprendizaje de la entrada) detecta el movimiento de la puerta. Naranja parpadeante (rápidamente): Indica un cambio de los ajustes del conmutador dip. Naranja parpadeante (lentamente): Puerta retenida en posición abierta. Verde/rojo parpadeante (rápidamente): Error interno del sensor. Verde/rojo parpadeante (lentamente): La señal de infrarrojos reflejada desde el suelo es muy baja.

5. ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

Nombre del modelo	HR100-CT
Método de detección	Reflejo de infrarrojo activo
Altura de instalación	3,0 [m] (9,8 [ft]) máx.
Tensión de alimentación	CA/CC de 12 a 24 [V] ±10% 50/60 [Hz]
Consumo de energía	CA de 12 V-1,5 [VA] (máx.) CA de 24 V-2,0 [VA] (máx.) CC de 12 V-80 [mA] (máx.) CC de 24 V-50 [mA] (máx.)
Tiempo de retardo de salida	0,5 [s] aprox.
Tiempo de respuesta	0,1 [s] ~ 0,2 [s]
Temporizador de presencia	2 filas externas: 1 [segundo] 3 filas internas: 2 [s], 30 [s], 60 [s] o ∞
Salida	FILA 1, 2: Colector abierto: Carga de la resistencia eléctrica de 7,5 [mA] (máx.) Optoacoplador (NPN) Tensión: 55 [V CC] Corriente máx.: 50 [mA] máx. Corriente de oscuridad: 100 [nA] máx. (Carga de resistencia) FILA 2, 3, 4, 5: Relay Opto (No Pole) 50 [V] CC 0,1 [A] Carga de la resistencia eléctrica
Entrada de prueba	6 [mA] máx. a 24 [V CC]
Temperatura de funcionamiento	De -20 a +60 [°C], de -4 a 140 [°F]
Humedad de funcionamiento	Por debajo de 80[%]
Tasa IP	IP54 (con base)
Categoría	2. nivel de rendimiento D de acuerdo con la norma EN ISO 13849-1:2015
Peso	0,55 [lb] (0,25 [kg])
Color	Negro, plateado
Accesorios	Cable, tornillo de montaje 2 uds., plantilla de montaje, instrucciones de instalación.

Nota: La especificación puede ser modificada sin notificarse previamente.

7. AJUSTES DEL CONMUTADOR DIP

PRECAUCIÓN ☆ = Ajuste predeterminado

Función	Conmutador dip	Descripción	Posibles opciones de ajuste
Temporizador de presencia	1 2 ☆ 30s	El sensor detectará un objeto estacionario para el ajuste del temporizador de presencia preajustado en las 3 filas internas. EN16005 Para cumplir la norma DIN18650, ajuste el temporizador de presencia a un mínimo de 30 s.	2s, ☆ 30s, 60s, ∞
Cantidad de filas de detección	3 4 ☆ R5	El número de filas de detección puede establecerse en 5, 4, 3 o 2 en función de los requisitos del área de detección.	5 filas activadas, 4 filas activadas, 3 filas activadas, 2 filas activadas
Frecuencia	1 2 ☆ A	Cuando haya instalados más de dos sensores muy cerca uno del otro, seleccione diferentes ajustes de frecuencia para cada sensor para evitar interferencias cruzadas.	☆ A, B, C, D
Salida de seguridad	3 ☆ N.A.	Consulte [11. Tabla de tiempo de acontecimientos] para más detalles sobre la salida de seguridad.	Salida de seguridad (optoacoplador): ☆ N.A., N.C.
Diagnósticos de reflexión	4 ☆ Normal	Un LED de parpadeo lento rojo/verde indica una señal de infrarrojos reflejada baja. Para ignorar el estado de error de reflexión baja, ajuste este conmutador dip en "Reflexión baja" (activado). EN16005 Para cumplir la norma EN16005, ajustar en "Normal".	☆ Normal, Ref. baja
Detección de dirección	1 ☆ Desactivado	Cuando esté activado, no se detectarán los peatones que se alejen del sensor. Nota Con el objetivo de garantizar la seguridad de los peatones con el "aprendizaje de la entrada" activado, la 1.ª y la 2.ª fila de detección detectará a los peatones independientemente de la dirección del movimiento.	☆ Desactivado, Activado
Salida de activación	2 ☆ N.A.	Consulte [11. Cuadro de tiempo de acontecimientos] para más detalles sobre la salida de activación.	☆ N.A., N.C.
Modo de supervisión	3 ☆ Normal	Ajustar en "Nieve" en situaciones en las que se puedan producir activaciones falsas de la puerta causadas por la caída de nieve, hojarasca o basura en el área próxima a la puerta.	☆ Normal, Nieve
Apertura de la puerta	4 ☆ Automático	PRECAUCIÓN Cambie a OPEN (abierta) para mantener la puerta en la posición abierta.	☆ Automático, Abierta
Aprendizaje de la entrada	5 ☆ Desactivado	El aprendizaje de la puerta permite orientar la primera fila de detección dentro del área próxima a la puerta sin el movimiento de detección de la puerta. Nota Cuando está encendido el aprendizaje de la entrada, el nivel de sensibilidad de la fila de detección interna sólo se encuentra al máximo cuando las filas de detección exteriores están activadas.	☆ Desactivado, Activado
Ajuste de entrada de prueba del controlador de la puerta	6 ☆ Alta Baja	Cuando está conectada a un controlador de la puerta sin entrada de PRUEBA, ajuste en "Alta". Cuando está conectada a un controlador de la puerta con entrada de PRUEBA, ajuste en "Baja". Consulte [11. Diagrama de tiempo de acontecimientos]. EN16005 Ajuste en "Baja" para cumplir la norma EN16005.	☆ Alta, Sin PRUEBA, Con PRUEBA, Sin PRUEBA

8. AJUSTE DE LA ANCHURA Y LA PROFUNDIDAD DEL ÁREA DE DETECCIÓN

Ajuste de la profundidad del área de detección: 3 filas internas

Ajuste de la anchura del área de detección

Ajuste de la profundidad del área de detección: 2 filas externas

Diagram showing detection area adjustments for 3 internal rows and 2 external rows, including depth (0, +8, +10 degrees) and width (Estrecha, Ancha) settings. Includes a **PRECAUCIÓN** note: Las áreas de detección que aparecen en la ilustración anterior representan la posición real de los haces de infrarrojos. El área de detección real observada variará en función del entorno de instalación del sensor, del objeto que debe detectarse y de los ajustes del sensor. Asegúrese de que el área de detección esté ajustada para cumplir con la norma EN16005.

9. CONEXIÓN A LA ALIMENTACIÓN Y AJUSTE DEL "APRENDIZAJE DE LA ENTRADA"

El "aprendizaje de la entrada" está desconectado
Sección de ref. 7, Ajustes del conmutador dip.

Al conectar a la alimentación, el LED verde liso se enciende indicando que el sensor se encuentra en el modo de espera y está listo para iniciar la detección.

El "aprendizaje de la entrada" está conectado
Sección de ref. 7, Ajustes del conmutador dip.

Al conectar a la alimentación, el LED rojo indica una salida de relé abierta de la puerta para iniciar el proceso de aprendizaje de la entrada.

El LED verde parpadeante durante 37 s mientras se lleva a cabo el proceso de "aprendizaje de la puerta". La puerta se abre/cierra.

Proceso de aprendizaje de la puerta completado, sensor en el modo de espera.

Detección de presencia: La detección de presencia en todas las filas de detección se inicia 10 segundos después de encender el sensor. Si antes de que hayan transcurrido 10 segundos alguien pasa caminando por el área de detección, se añadirán unos 5 segundos después de que la persona salga de la zona de detección, tras los cuales la detección de presencia estará operativa.

Detección de presencia: Durante el proceso de "aprendizaje de la entrada", las 4 filas de detección exteriores del sensor HR100-CT cambian de la detección de movimiento a la detección de presencia 10 segundos después de conectar a la alimentación. La fila de detección interna del "aprendizaje de la puerta" cambiará de detección de movimiento a detección de presencia después de llevar a cabo el proceso de "aprendizaje de entrada".

Fallo y recuperación del "aprendizaje de la entrada": Si una persona entra en el área de detección durante el proceso de "aprendizaje de la entrada", puede que no se lleve a cabo correctamente. En ese caso, el sensor realizará el proceso de aprendizaje de la entrada en tres activaciones de la puerta realizadas por una persona para construir una imagen precisa de la posición de apertura y de cierre de la puerta.

Nota Cuando está encendido el aprendizaje de la entrada, el nivel de sensibilidad de la fila de detección interna sólo se encuentra al máximo cuando las filas de detección exteriores están activadas.

Precauciones generales:
Desconecte la alimentación del sensor al llevar a cabo el siguiente trabajo.
 ✘ Cuando se cambia el suelo colocando una alfombra, etc.
 ✘ Cuando se ajusta el patrón del área de detección o la sensibilidad del sensor.

10. COMPROBACIÓN DEL FUNCIONAMIENTO

Después de completar la instalación, realice una prueba caminando en el área de detección para comprobar la localización. Si el área de detección no es la esperada, ajuste el área de detección como se describe en la sección 8 o aumente las filas de detección usando el conmutador dip (X) 3 y 4. Si el área de detección sigue sin ser la esperada, se puede aumentar la sensibilidad del sensor girando el potenciómetro en el sentido de las agujas del reloj. Cuando el sensor detecta incluso cuando no hay nada en el área de detección, puede disminuirse la sensibilidad del sensor girando el potenciómetro en el sentido contrario al de las agujas del reloj.

11. DIAGRAMA DE TIEMPO DE ACONTECIMIENTOS

Salida de seguridad fila 1, 2 / Entrada de prueba

Conmutador dip (Y) Salida de seguridad

Conmutador dip (Z) Ajuste de entrada de prueba

Al suministrar de 12 a 24 V CC, el caudal de corriente pasa de gris a marrón.

Salida de activación fila 2, 3, 4, 5

Conmutador dip (Z) Salida de activación

12. TAREAS DE MANTENIMIENTO DE LA PUERTA

Al realizar tareas de mantenimiento de la puerta con el sensor conectado a la red, en controladores de la puerta que están conectados para "probar" el sensor, asegúrese de ajustar los conmutadores dip como se muestra a continuación.

Nota recuerde que debe devolver los ajustes del conmutador dip a su estado original cuando se hayan realizado las tareas de mantenimiento de la puerta.

Consulte el apartado [7. Ajustes del conmutador dip].

13. ERRORES DE AUTODIAGNÓSTICO

Los problemas técnicos con el sensor HR100-CT se indican mediante el parpadeo de un LED verde/rojo. La frecuencia del parpadeo indica el tipo de problema como se explica a continuación.

Frecuencia del parpadeo	LED	Causa
Rápido	Verde Rojo	Sustituya el sensor.
Lento	Verde Rojo	Confirme que el potenciómetro de sensibilidad está ajustado y vuelva a encender el sensor. Si persiste el error, ajuste el conmutador dip (Y) 4 en "Reflexión baja".

14. RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Problema	Estado del LED	Possible causa	Solución
La puerta no se abre cuando una persona entra en el área de detección	Desactivado	El conector del sensor no se ha conectado correctamente. Tensión del suministro eléctrico incorrecta. Cableado del sensor incorrecto.	Apriete o vuelva a conectar el conector. Aplice la tensión adecuada al sensor. (12-24 V CA/CC) Compruebe dos veces el cableado del sensor.
La puerta se abre y se cierra sin motivo aparente (detección fantasma)	La puerta se abre, ROJO La puerta se cierra, VERDE	Objeto en movimiento en el área de detección. Sensibilidad demasiado alta para el entorno de la instalación. Polvo, escarcha o gota de agua en la lente del sensor. El área de detección coincide con la de otro sensor. Detección de nieve, insectos, hojas, etc.	Retire el objeto en movimiento del área de detección. Reduzca el ajuste de la sensibilidad del sensor. Limpie con un trapo la lente del sensor e instale una tapa de protección si es necesario. Asegúrese de que el ajuste de frecuencia de cada sensor es distinto. Ajuste el conmutador dip (Z) 3 del modo de supervisión en "nieve".
Cuando la puerta se abre o se cierra, LED NARANJA	NARANJA	La fila de detección "FILA 1" ("FILA 2" cuando está activado el "aprendizaje de entrada") está orientada demasiado cerca de la puerta.	Ajuste la profundidad de la detección para las 3 filas internas más alejadas de la puerta.
La puerta se abre y permanece abierta	ROJO	El área de detección cambia, mientras el ajuste del temporizador de presencia infinito ∞ está en uso. Cableado del sensor incorrecto. Saturación de señal reflejada.	Vuelva a encender el sensor o cambie los ajustes del temporizador de presencia de 30 a 60 segundos. Compruebe dos veces el cableado del sensor. Retire los objetos muy brillantes del área de detección o disminuya el ajuste de sensibilidad del sensor.
	PARPADEO VERDE/ROJO RÁPIDO	Error interno del sensor.	Sustituya el sensor.
	PARPADEO VERDE/ROJO LENTO	El reflejo de la señal de infrarrojos transmitida desde el suelo es demasiado bajo.	Aumente la sensibilidad del sensor o cambie el conmutador dip (Y) 4 de los "Diagnósticos de reflexión" de "Normal" a "Ref. baja".
	NARANJA parpadeante (lentamente)	Modo Ajuste (conmutador dip (Z) 4 activado).	Desactive el conmutador dip (Z) 4 del "modo Ajuste".

15. HR100-CT CE DECLARACIÓN CE DE CONFORMIDAD

Nosotros, la empresa Hotron, declaramos que este sensor cumple todas las requisitos esenciales de seguridad y salud (EHSRs, por su sigla en inglés) aplicables del Anexo I de la Directiva sobre Maquinaria y se ha llevado a cabo el procedimiento apropiado para la evaluación de conformidad.

Recopilador de Fichas Técnicas (Comunidad CE) David Morgan Hotron Ireland Ltd. 26 Dublin Street, Carlow, Irlanda Tel.: +353-(0)59-9140345 Fax: +353-(0)59-9140543	Descripción del producto: HR100-CT Sensor combinado para detectar movimiento y presencia, para la activación y seguridad de las puertas automáticas. Se aplica la Tecnología de infrarrojo activo.
Normas armonizadas aplicadas: EN ISO 13849-1:2015	Otras Normativas Técnicas aplicadas: EN 16005:2012 + AC:2015, DIN 18650-1:2010
Sobre las Directivas CE de tipo Certificado por: TUV NORD CERT GmbH 30519 Hannover, Alemania Núm. identificación: 0044	Declaración por parte de: Teruya Morimoto Director seguro de calidad
Directivas en cumplimiento: DIRECTIVA 2006/42/CE DIN 18650-1:2010 EN12978:2003 + A1:2009 EN62061:2005 EN ISO 13849-1:2015 EN 16005:2012+AC:2015	Lugar de Declaración Honda Electron Co., LTD. 1-23-19 Asahi-Cho, Machida-City, Tokio, Japón
Puertas peatonales automáticas, Parte 1: Capítulo de requisitos del producto 5.7.4 Entradas y puertas industriales, comerciales y de garaje: dispositivos de seguridad para entradas y puertas peatonales automáticas: requisitos y métodos de prueba Seguridad funcional de los sistemas eléctricos/electrónicos/electrónicos programables relacionados con la seguridad Seguridad de la maquinaria: partes de los sistemas de control relativas a la seguridad. EC type examination 44 205 13 738003	Fecha 07. Julio 2017

<Disclaimer> No se podrá responsabilizar al fabricante de ninguno de los siguientes puntos.
 1. Mala interpretación de las instrucciones de instalación, conexión incorrecta, negligencia, modificación del sensor e instalación inadecuada.
 2. Daños ocasionados por un transporte inadecuado.
 3. Accidentes o daños ocasionados por el fuego, la polución, una tensión anormal, terremotos, tormentas, viento, inundaciones y otras causas de fuerza mayor.
 4. Pérdida de ganancias empresariales, interrupción de la actividad, pérdida de información empresarial y otras pérdidas financieras ocasionadas por la utilización del sensor o por un funcionamiento incorrecto del mismo.
 5. La cantidad de la compensación será, en todos los casos, superior al precio de venta.

HOTRON CO., LTD.

Fabricante
HOTRON CO.,LTD.
1-11-26 Hyakunin - Cho, Shinjuku-Ku, Tokio, Japón
Teléfono: +81-(0)3-5330-9221
Fax: +81-(0)3-5330-9222
URL: <http://www.hotron.com>

VENTAS Europa
Hotron Ireland Ltd.
26 Dublin Street (2nd Floor), Carlow (Irlanda)
Teléfono: +353-(0)59-9140345
Fax: +353-(0)59-9140543
URL: <http://www.hotron.com>