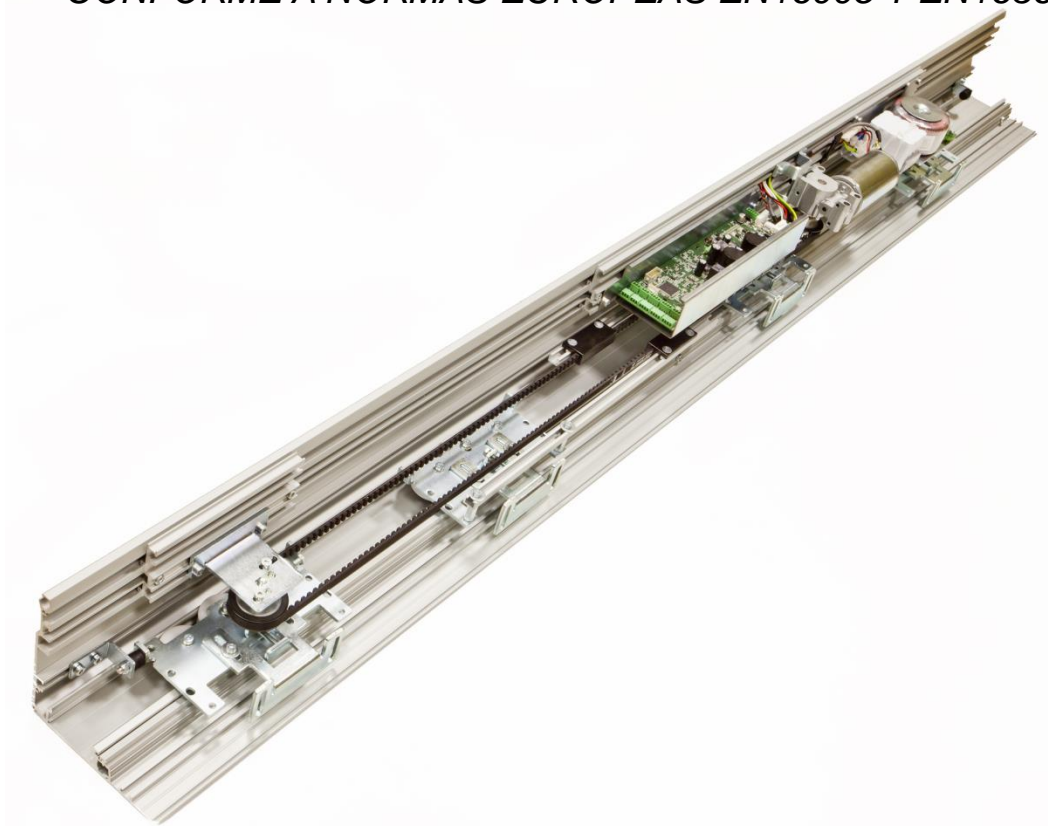
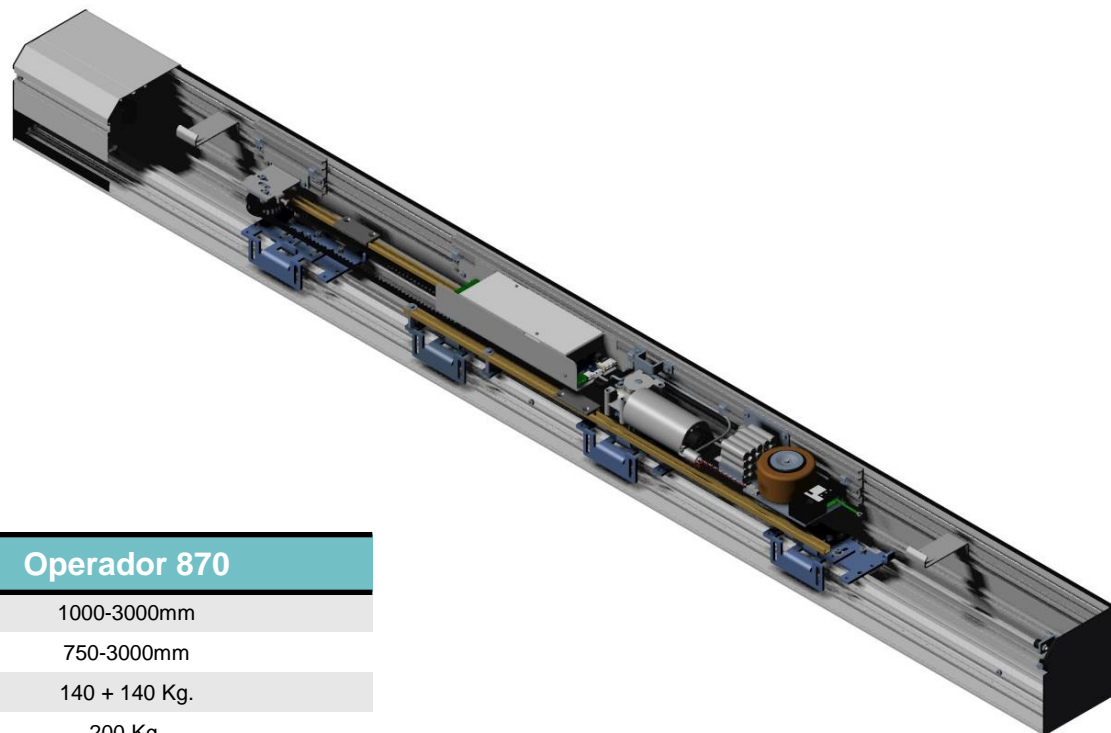
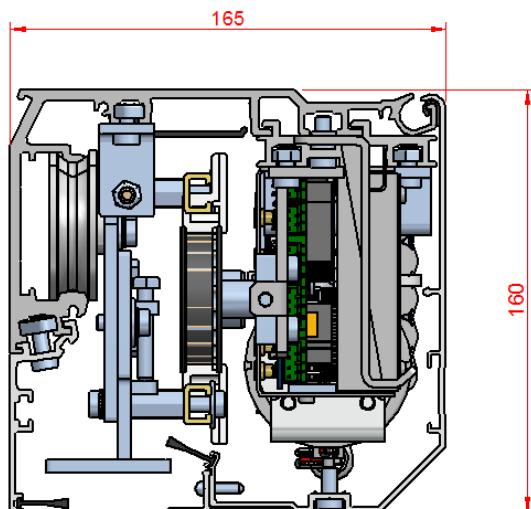




**OPERADOR GLOBAL 4**  
**PUERTAS AUTOMATICAS PEATONALES**

CONFORME A NORMAS EUROPEAS EN16005 Y EN16361





CARACTERÍSTICAS	Operador 870
Paso libre (2 hojas móviles)	1000-3000mm
Paso libre (1 hoja móvil)	750-3000mm
Peso máximo por hoja ( 2 hojas)	140 + 140 Kg.
Peso máximo por hoja ( 1 hoja)	200 Kg.
Velocidad de apertura	0.2- 0.8 m/s
Velocidad de cierre	0.1- 0.5 m/s
Fuerza máxima de cierre	150 N
Temperatura ambiente	-20°C/ +50°C
Temporización puerta abierta	60 seg.
Alimentación *	230 V ~ (± 10 %) / 50 Hz
Consumo	200 W
Baterías	Ni Cd ( 24 v)



- Características principales.
- Características Técnicas.
- Corte.
- Despiece.
- Kits Global\_4.
  - Cover / Support
  - Carrier
  - Closing
  - E4 / G4 lock
- Kit CO48.
- Accesorios.
- Montaje.
- Certificados.



## Hardware – Placa Electrónica

### - **Sistema de control en “lazo cerrado”**

*Mediante PID que permite monitorizar y controlar las condiciones externas – viento, rozamiento, suciedad de guías, etc..*

- La **potencia de motor** se ajusta a dichas circunstancias y ajusta un movimiento firme independientemente de las condiciones exteriores
- Permite instalar **puertas más pesadas** ya que maneja un “par” de potencia muy alto en velocidades lentas
- Alta **Fiabilidad** de placa debido a la transmisión de intensidad  
*(motor de 40 voltios a 10 amperios con baja intensidad de maniobra – reduce drásticamente la disipación de calor y por lo tanto la probabilidad de quema de fusibles)*
- **Fabricación**
  - *Test automático de fabricación en proveedor de placa*
  - *Test automático y sistemático de producción propia en el 100% de los operadores*
- **Testado a 1 millón de ciclos** según normas EN16005 y EN16361



## Software – Placa Electrónica

- **Software de nuevo diseño con lenguaje de programación de 1er nivel**
  - Diagrama de estados
  - Autodiagnóstico de errores de safety según EN16005
- **Multiprocesador con mensajes redundantes**
  - Certificado para safety según ISO 13849 y según Directiva de Máquinas
- Incremento de **monitorización de parámetros** y elementos
  - **Motor** - temperatura e intensidad
  - Todos los **componentes del cuadro** electrónico
  - **Batería**
  - Posición del electrobloqueo
  - **Sensores y fotocélulas** – con identificación por tipo de error y posición



## Hardware Motor y Batería

### Dunkermotoren (GR63X50)

- Encoder a 100 pulsos por vuelta que permite un **control de la posición** de la puerta por décimos y con **máxima precisión**
- **Motor con sensor de temperatura** y aviso de calentamiento por uso (Notificación vía selector digital)
- **Batería de nuevo compuesto** de Nikel-Cadmio con gran **fiabilidad** sin efecto memoria ni límite de carga en el tiempo.
- Batería robusta especialmente diseñada para salidas de emergencia



## Instalación y operativa

- ✓ Mecanismo para uso intensivo.
- ✓ Movimiento dinámico y silencioso en apertura y cierre.
- ✓ Versatilidad
  - *Modular. el conjunto soporte de hojas del conjunto motorización.*
  - *Facilidad de instalación – un solo técnico*
  - *El operador automáticamente y elige la curva de desplazamiento adecuada para cada instalación.*
  - *Adaptable a todo tipo de perfilerías.*
  - *Cuadro Electrónico común para las correderas: ERTAIN, GLOBAL y TELESCOPIC.*
- ✓ Seguridad; diseñado según la normativa EN 16005 (Norma Europea)
  - *Las fotocélulas y sensores de seguridad están monitorizadas.*
  - *Baterías monitorizadas, aseguran la apertura de la puerta en caso de corte de suministro eléctrico o emergencia.*
  - *Diferentes sistemas electrónicos para evitar atrapamientos y asegurar el correcto funcionamiento de todos los sensores.*
- ✓ Dispositivos de mando
  - *Tres diferentes: Selector digital, Selector de llave y mando a distancia.*



## CARACTERÍSTICAS

## GLOBAL\_4

### Generales

Sistema	Standard (con brazos)
Montaje del mecanismo	En instalación
Nº de perfiles del mecanismo	4
Pesos por hoja	
1 hoja	200 kg
2 hojas	140+140 kg
Velocidad máxima de apertura	0.9m/s
Medidas del mecanismo	160x165mm
Autoportante	hasta 3 m

### Accesorios

Electrobloqueo	SI
Bloqueo por motor	NO
Baterías	SI
Selector	SI
Interruptor de puesta en marcha	SI (dentro de tapa)
Cepillos de cobertor	SI (dos cepillo)

### Técnicas

Motorreductor	DC ( 24V )
Potencia de motor	200 W
Correa de transmisión	HTD 8M
Carros	3 ruedas (POM)
Banda de rodadura independiente	No

### Instalación

Perfilerías instalables	Todos hasta 50mm de ancho
Regulación en altura	18mm
Posicionado de hojas móviles	A ras de viga
Posicionado perfil de caja sobre viga	60 mm por encima

### Cuadro Electrónico

Microprocesador	8MB
Protección por fusible	SI
Electrobloqueo	SI
Selector	SI
Receptor mando a distancia insertable	SI
Amplificador fotocélulas insertable	SI

### Entradas

Radars	SI
Fotocelulas	SI
Llave exterior	SI
Sensor de seguridad	SI
Reset	SI
Selector	SI
Comunicación (CAN)	SI
Exclusa	NO
Emergencia (antiincendios)	SI
Auxiliares	SI

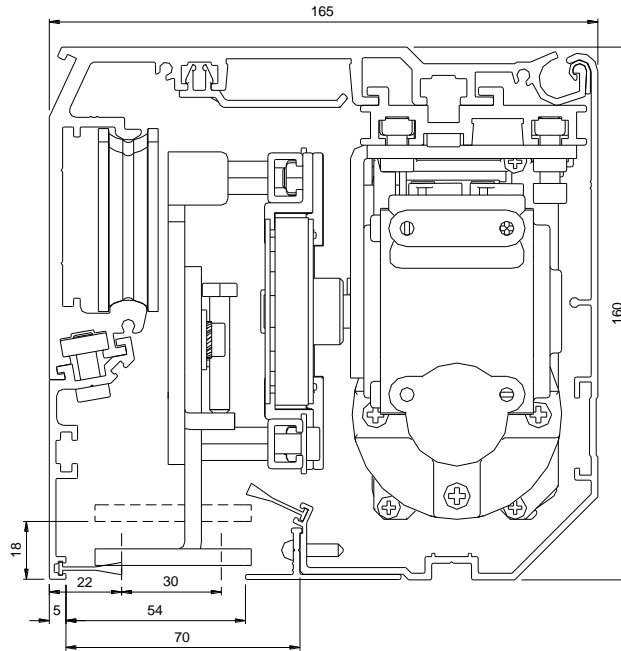
### Regulaciones

Tiempo de espera en apertura	Por selector
Velocidad	0-20 seg
Apertura	0.40-0.90 m/sg
Cierre	0.10-0.50 m/seg
Curva de velocidad	SI
Antiplastamiento	SI

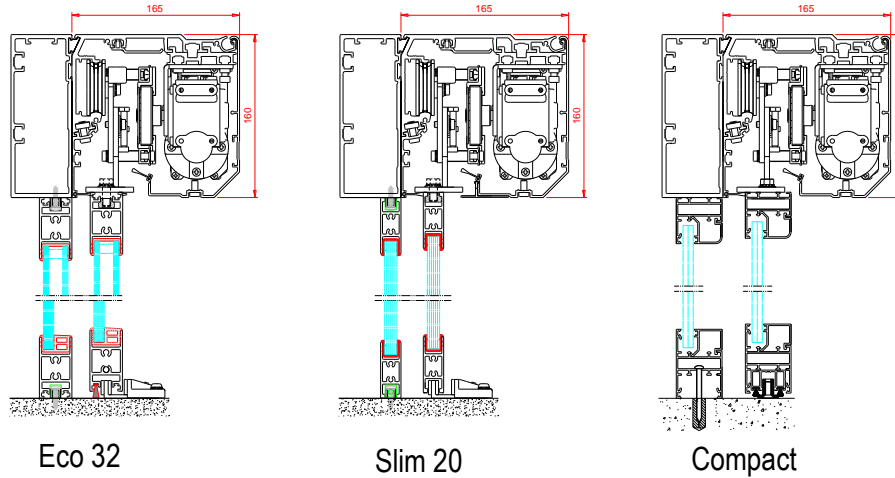
### Modos de trabajo (selector)

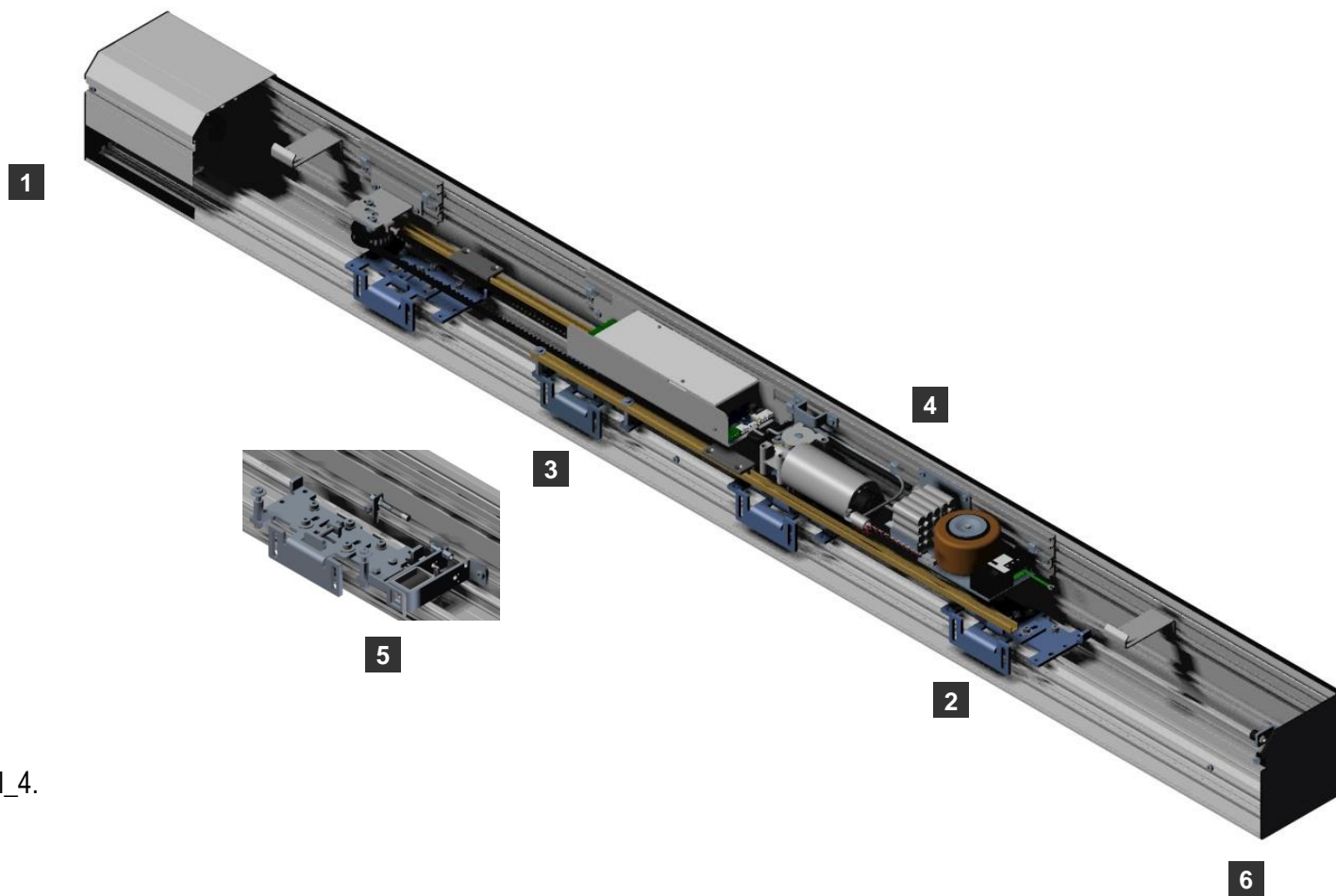
Puerta abierta	SI
Puerta cerrada	SI (modo noche)
Automático bidireccional	SI
Automático parcial	SI
Solo salida	SI
Farmacia	NO





Operador con diferentes perfilerias

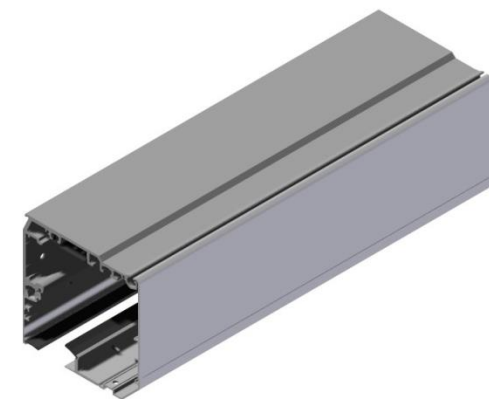
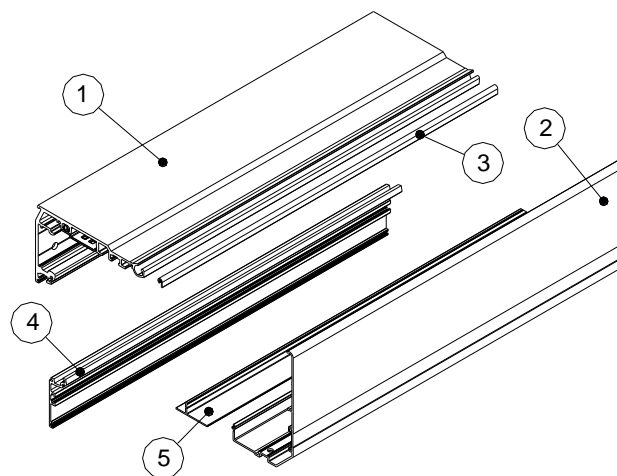
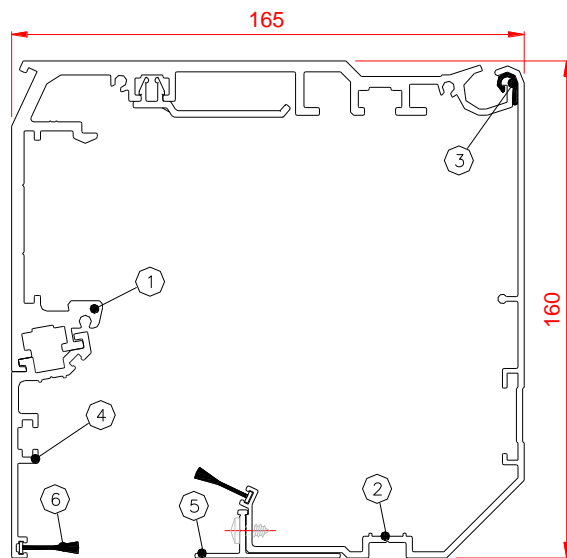




- 1.- Perfiles.
- 2.- Carros.
- 3.- Carro + brazo.
- 4.- Motorización Global\_4.
- 5.- Electrobloqueo.
- 6.- Closing.

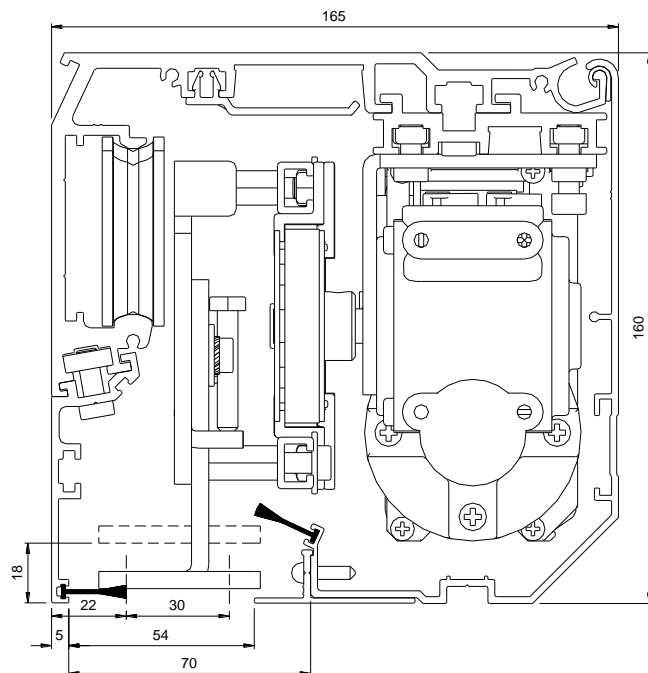


- Medidas mecanismo: 160x165mm.
- Perfil Caja (1).
- Perfil Tapa (2).
- Junquillo Caja + Junquillo Tapa (4,5).
- Goma anti – vibración (3).
- Cepillo FINSEAL 9mm Negro (6).

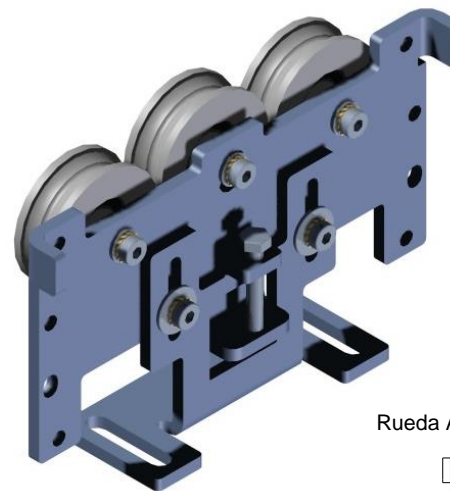




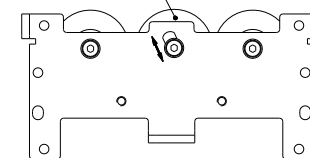
- Roldana de POM (Polioxido de metileno):  $\phi$  52mm.
- Regulación en Altura: 18 mm
- Regulación en Profundidad: 27 mm.
- Antidescarrilamiento: Roldana de POM  $\phi$  52mm.



Cambios	Mejora
Ruedas Nylon $\phi$ 52mm (Mecanizadas)	Menos desgaste de las ruedas
Tres ruedas entre dos bandas de rodadura	Evitar el descarrilamiento
Tornillo de regulación hexagonal	Facilidad de regulación / Evitar la caída del tornillo
Rodamientos comerciales	Fiabilidad

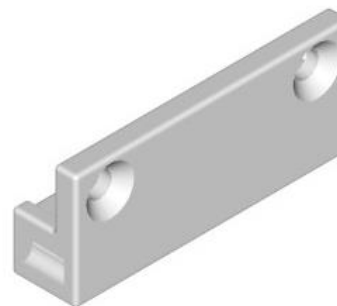
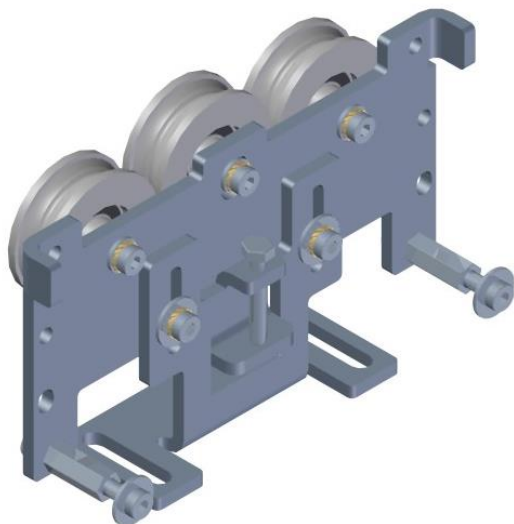


Rueda Anti-descarrilamiento



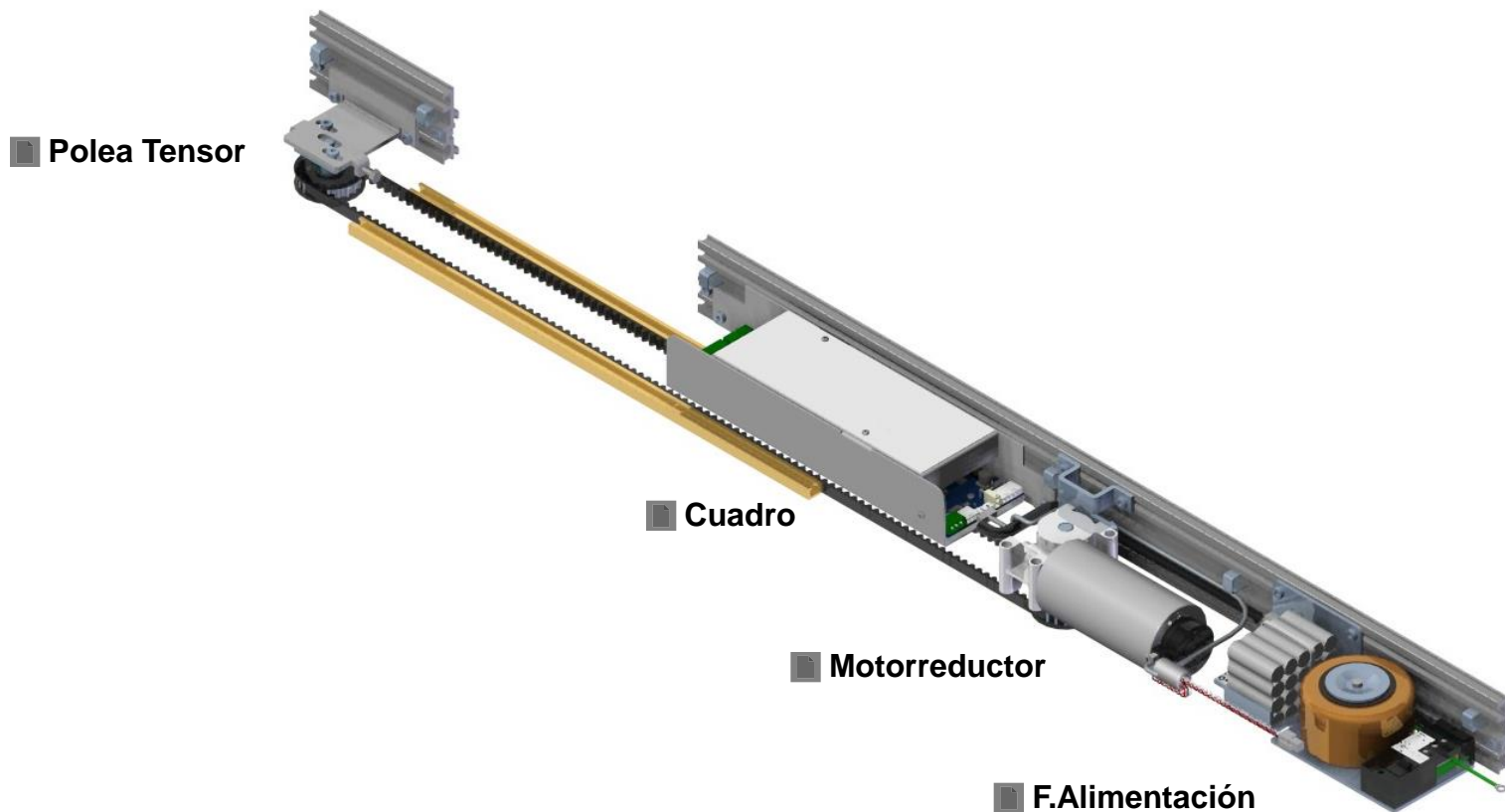


- Carro Global\_2 System.
- Separador de 25mm.
- Perfil Brazo L= 850mm.
- Brida Brazo.
- Tapa Brazo.
- Distancia entre brazos 165mm.





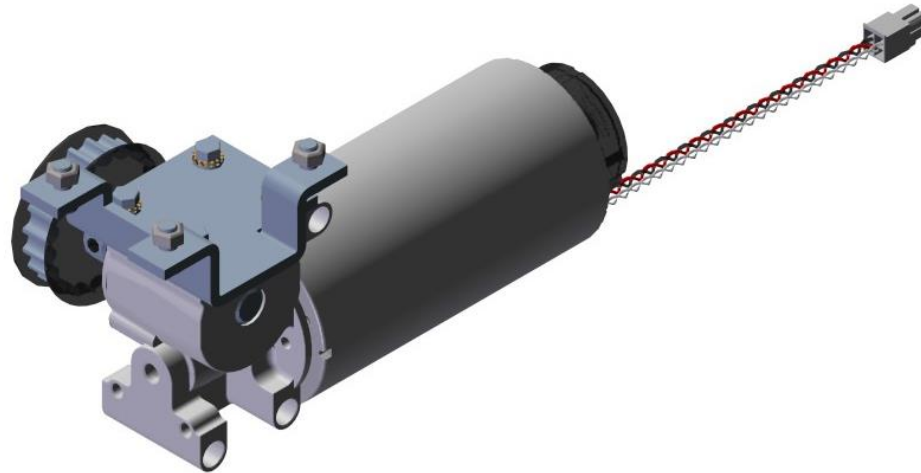
- Un Operador:
  - ✓ Operador G4 870 ( dos versiones: 230V 50 Hz / 125V 60 Hz)
- Perfil Motorización Universal.
- Correa de Transmisión: HTD 8M → En metros.





□ Subconjunto Motorreductor G4

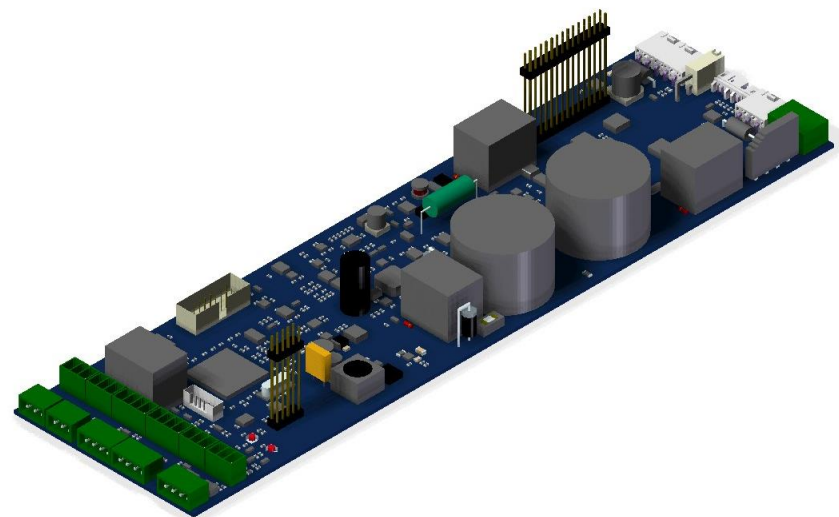
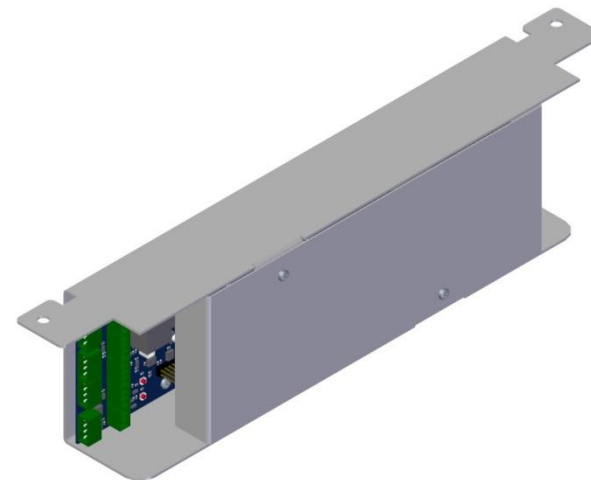
- G4: Motorreductor Dunkermotoren DC (24V), 200W.
  - ✓ Reductora: Gearbox SG65
  - ✓ Sensor de temperatura.
  - ✓ Velocidad de apertura max: 0,9m/s





□ Subconjunto Placa electrónica (Común E4/G4)

- Control de velocidad y movimiento → PID
- Radar Exterior / Interior
- Fococélula
- Electrobloqueo
- Selector ( CAN)
- Sensor de Seguridad
- Llave exterior
- Pulsador Reset
- Mando a distancia
- Función emergencia / Anti-incendio
- Comunicación ( BUS CAN)
- Exclusa
- Auxiliares

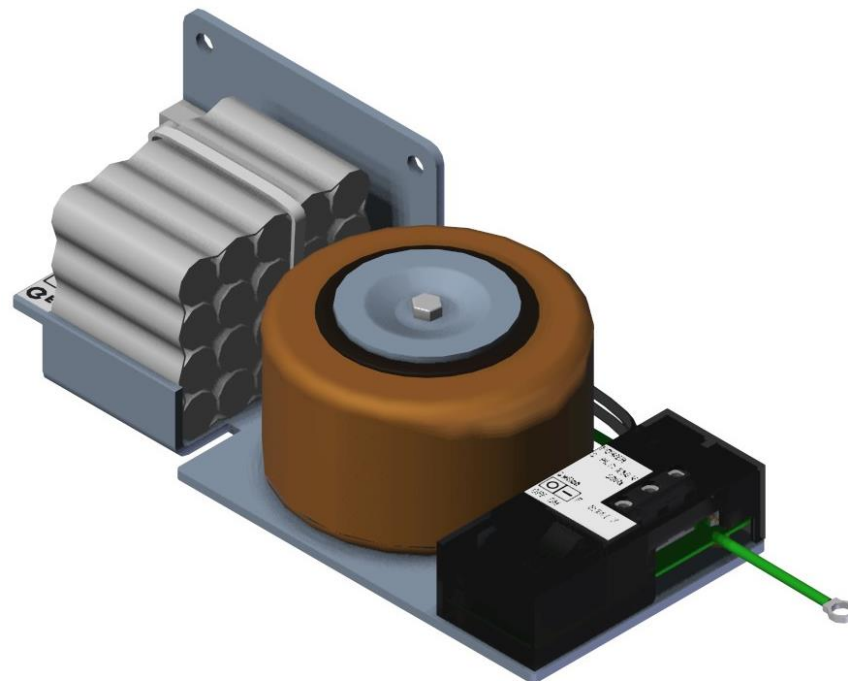
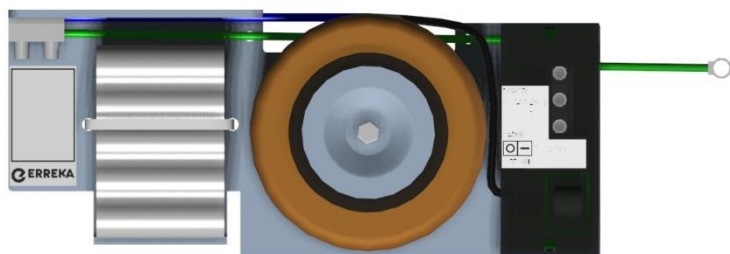






□ Subconjunto F.Alimentación (Común para E4/G4)

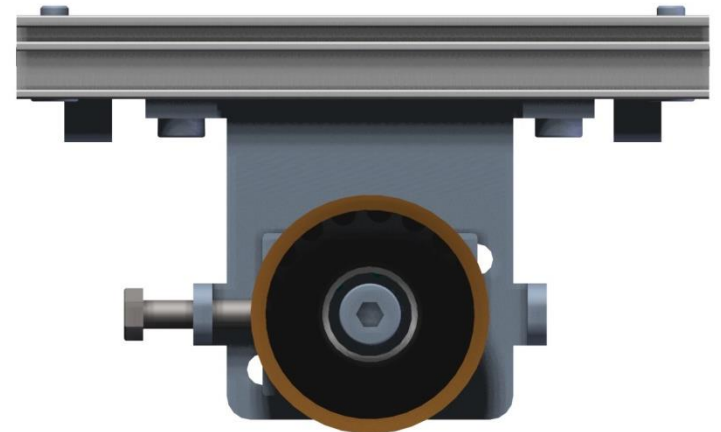
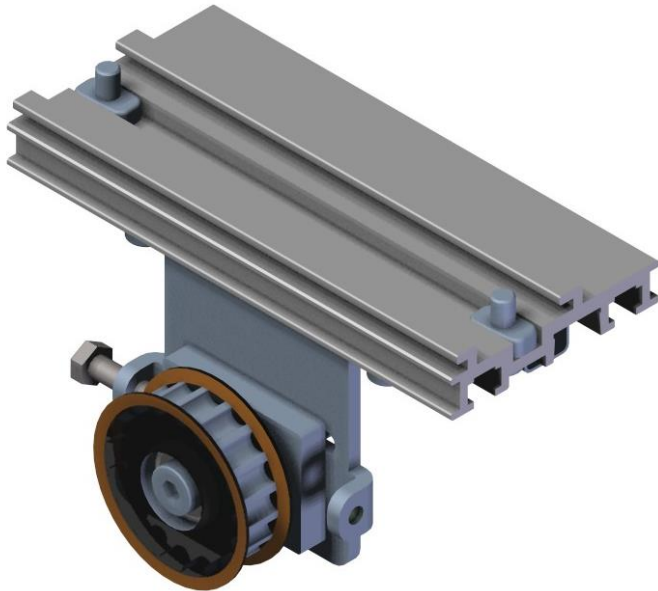
- Transformador: 150VA; Primario 230V, 50Hz; 1º Secundario 33V,7A
- Pack baterías NiCd.
- Interruptor bipolar; corriente de red y baterías.
- Regletas -> conexionado de cables.
- Cable tierra.





□ Subconjunto Polea Tensor G4

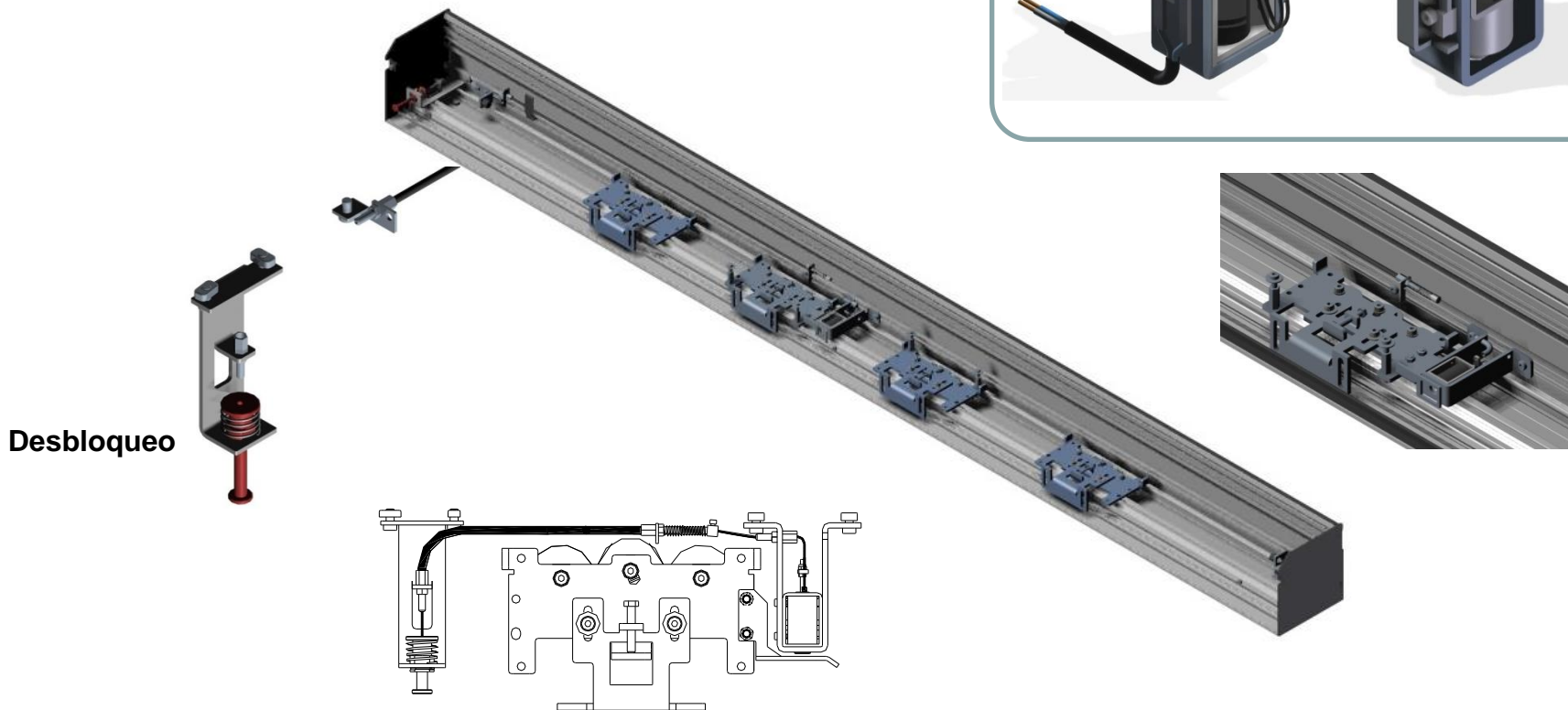
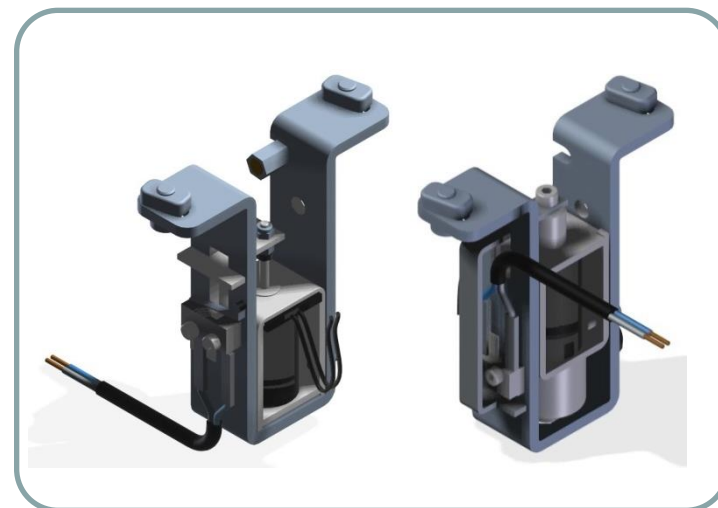
- Bi-direccional.





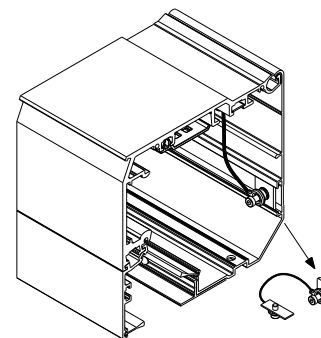
▣ Subconjunto Electrobloqueo (Común E4/G4)

- FAIL-SECURE / FAIL-SAFE
- Electroimán; 24v C.C.
- Micro switch.

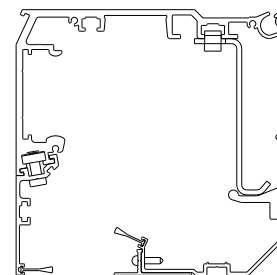




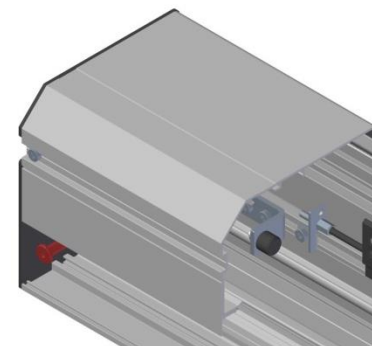
➤ Sistema de Paracaídas.



➤ Posicionadores para el Perfil Tapa.

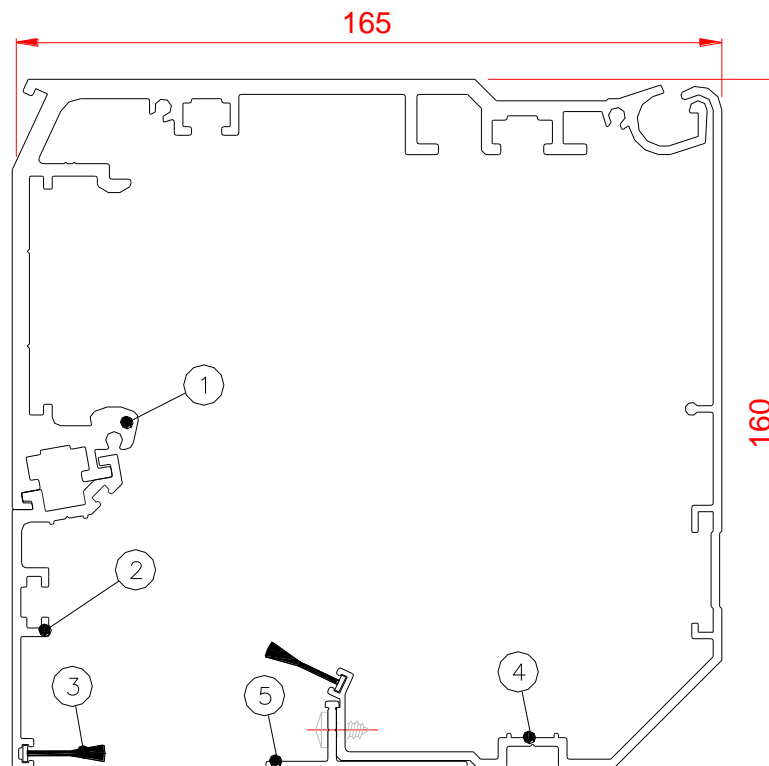


➤ Amarre del Perfil Tapa mediante tornillos.





## 1.- Cover y Support



G2 SUPPORT A1,B1,C1,D1

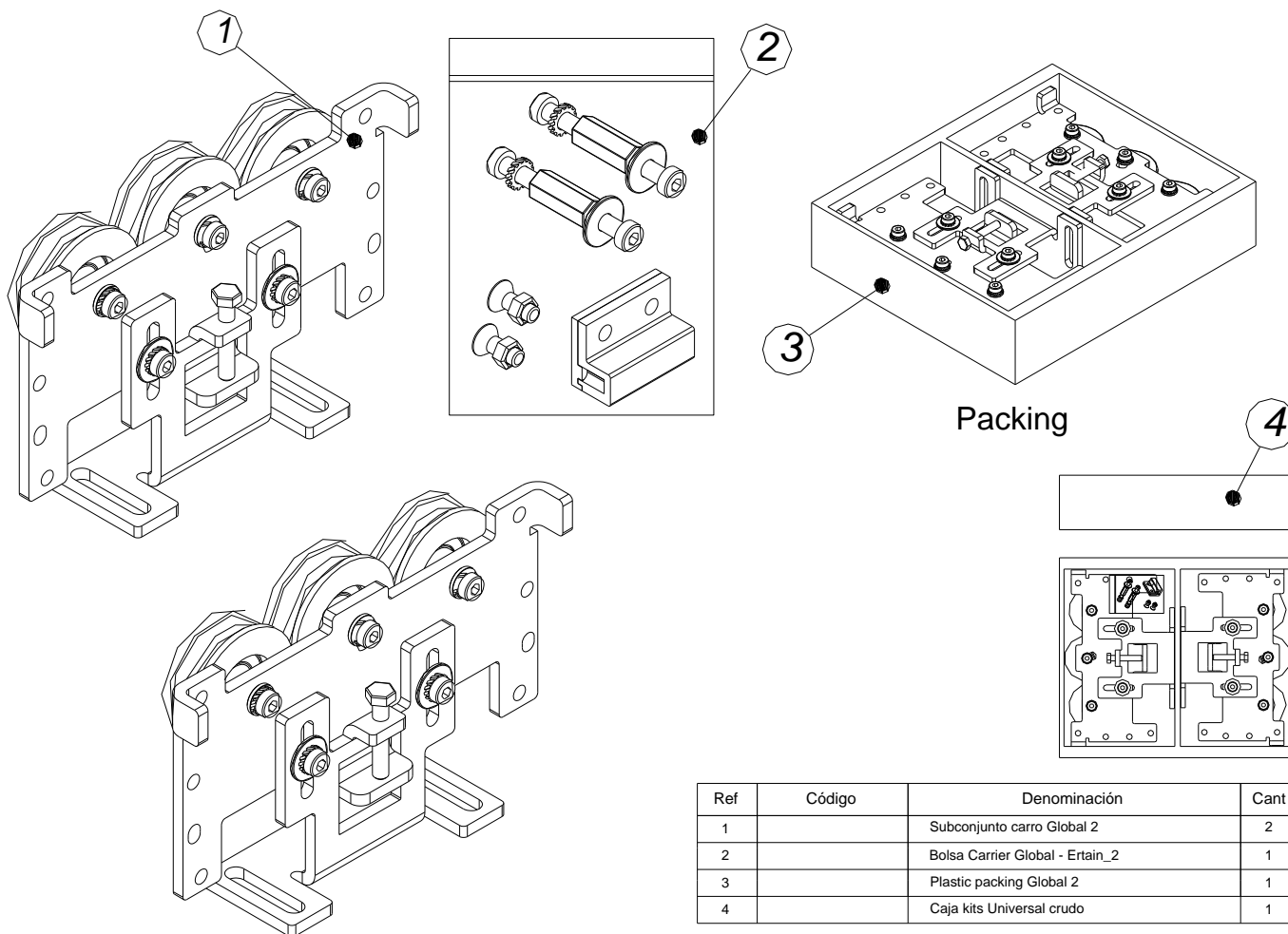
Ref.	Código	Cant.	Denominación
1		1	Perfil Caja Global Ertaín_2

G2 COVER (A,B,C,D) x (1,2,3,4,5,6,7,8)

Ref.	Código	Cant.	Denominación
2		1	Junquillo Caja Global
3		2	Cepillo FINSEAL 9mm Negro
4		1	Perfil Tapa Rediseño Universal
5		1	Junquillo Tapa Rediseño Universal



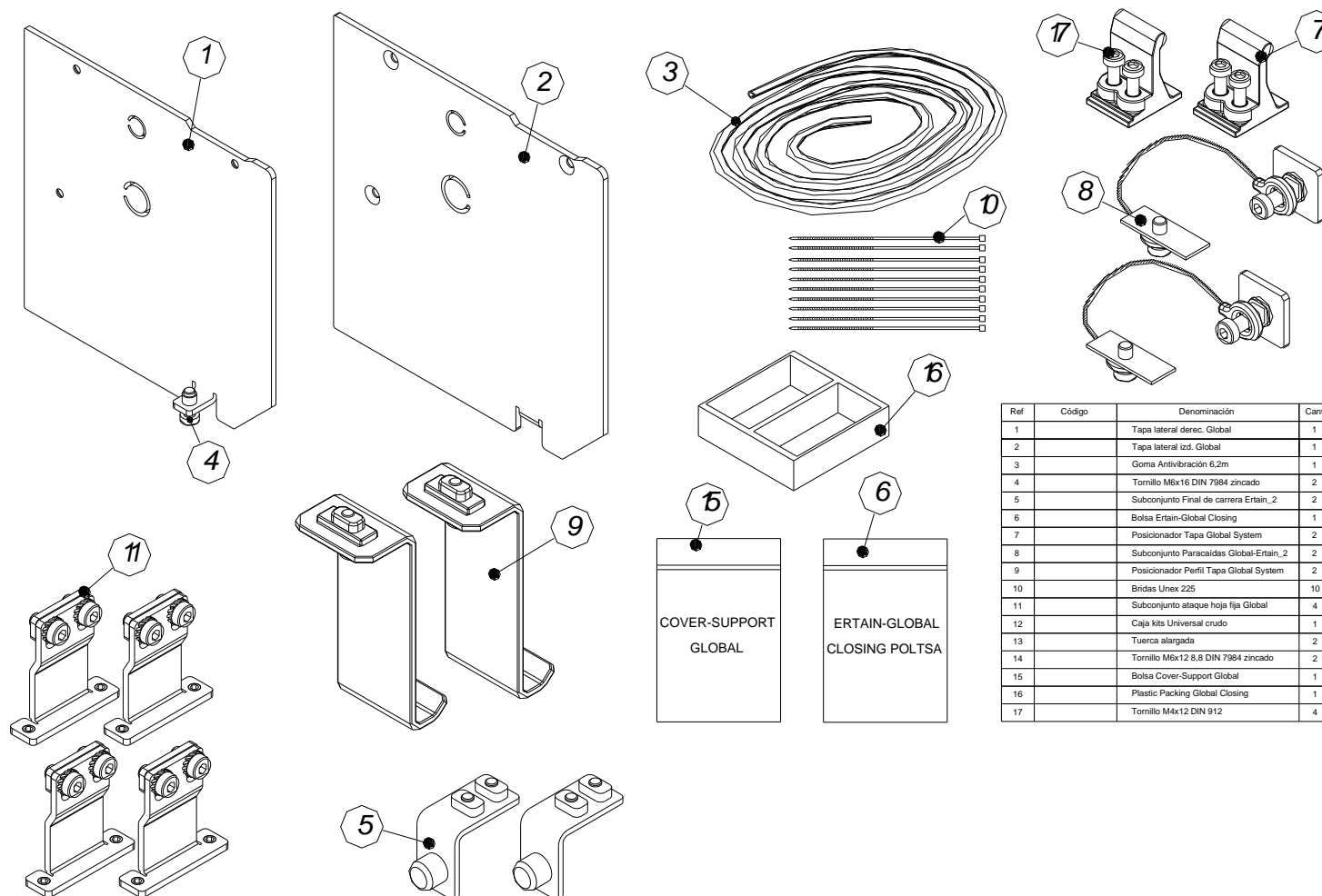
## 2.- G2 Carrier



Ref	Código	Denominación	Cant
1		Subconjunto carro Global 2	2
2		Bolsa Carrier Global - Ertain_2	1
3		Plastic packing Global 2	1
4		Caja kits Universal crudo	1



### 3.- G2 Closing

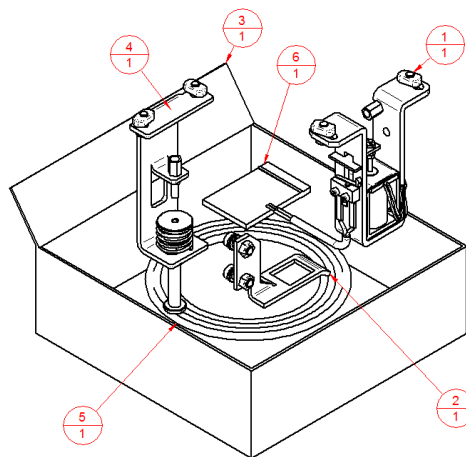


Ref	Código	Denominación	Cant
1		Tapa lateral derec. Global	1
2		Tapa lateral izd. Global	1
3		Goma Antivibración 6,2m	1
4		Tornillo M6x16 DIN 7984 zincado	2
5		Subconjunto Final de carrera Ertain_2	2
6		Bolsa Ertain-Global Closing	1
7		Posicionador Tapa Global System	2
8		Subconjunto Paracaidas Global-Ertain_2	2
9		Posicionador Perfil Tapa Global System	2
10		Bridas Unex 225	10
11		Subconjunto ataque hoja fija Global	4
12		Caja kits Universal crudo	1
13		Tuerca alargada	2
14		Tornillo M6x12 8,8 DIN 7984 zincado	2
15		Bolsa Cover-Support Global	1
16		Plastic Packing Global Closing	1
17		Tornillo M4x12 DIN 912	4



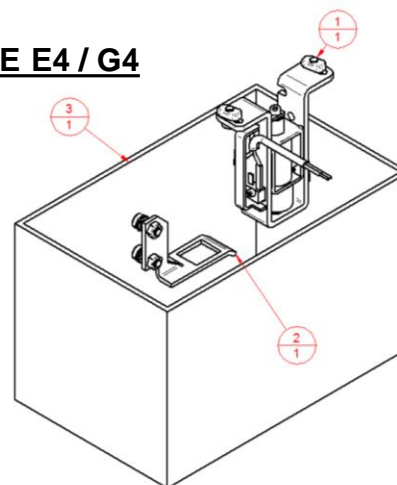
## 4.- G4 Lock

### □ ELECTROBLOQUEO FAIL-SECURE E4 / G4



Nº	Código	Denominación	Cant.
1	38B030	Subconjunto Electrobloqueo FAILSECURE E4/G4	1
2	37B380	Subconjunto Bloqueo carro Ertain_2	1
3	30A890	Caja kits crudo	1
4	37B370	Subconjunto desbloqueo Ertain_2	1
5	32B580	Subconjunto Cable funda Lock	1
6	37B390	Global Ertain_2 LOCK Poltsa	1

### □ ELECTROBLOQUEO FAIL-SAFE E4 / G4

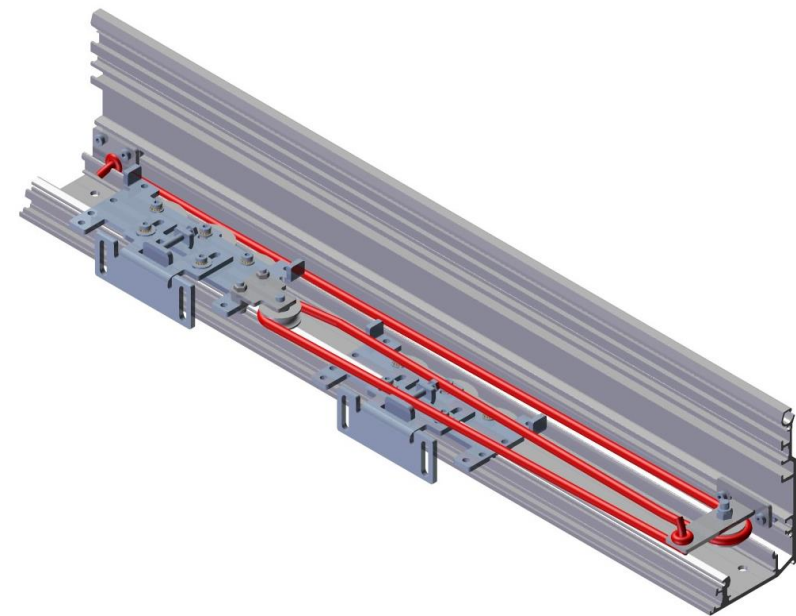
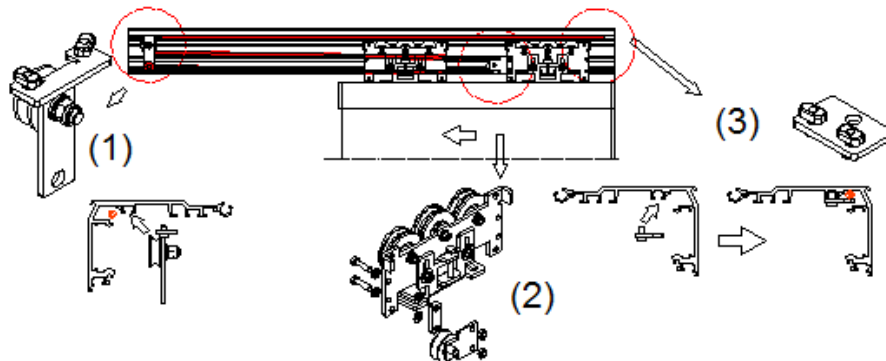
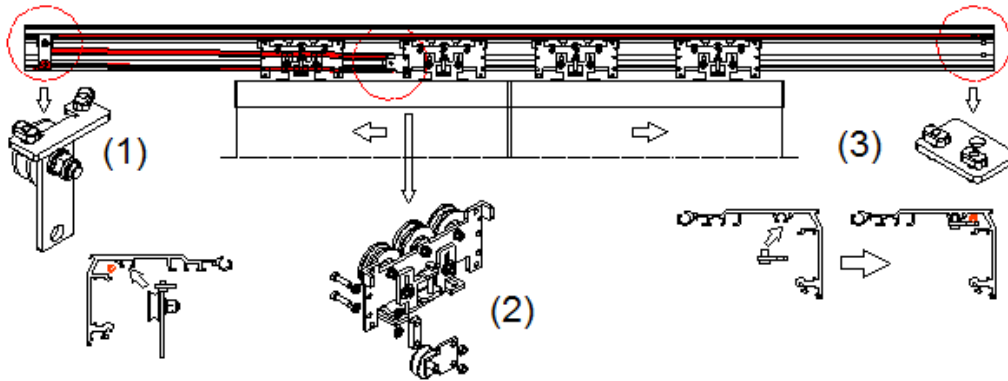


Nº	Código	Denominación	Cant.
1	38B025	Subconjunto Electrobloqueo FAILSAFE E4/G4	1
2	37B380	Subconjunto Bloqueo carro Ertain_2	1
3	30A800	Tapa Caja 8 Perfiles crudo	1





- KIT CO48 G4
  - Mecanismo.....





## ✓ Dispositivos de mando: 3 diferentes.

- Selector Digital:
  - Selección de diferentes modos de trabajo.
  - Regulación de parámetros de funcionamiento.
  - Activación y desactivación de opciones.
  - Diagnóstico de averías y modos de error.
- Selector de llave: Selección de diferentes modos de trabajo.



## ✓ Dispositivos de activación

- Radar micro ondas, Sensores infra-rojos (activos), Sensores con activación y barrera de seguridad, etc.
- Pulsador de proximidad, Pulsador discapacitados
- Controlador de huella digital, Teclado numérico, Lector de tarjeta
- Transponder.
- Llave exterior.
- Etc...

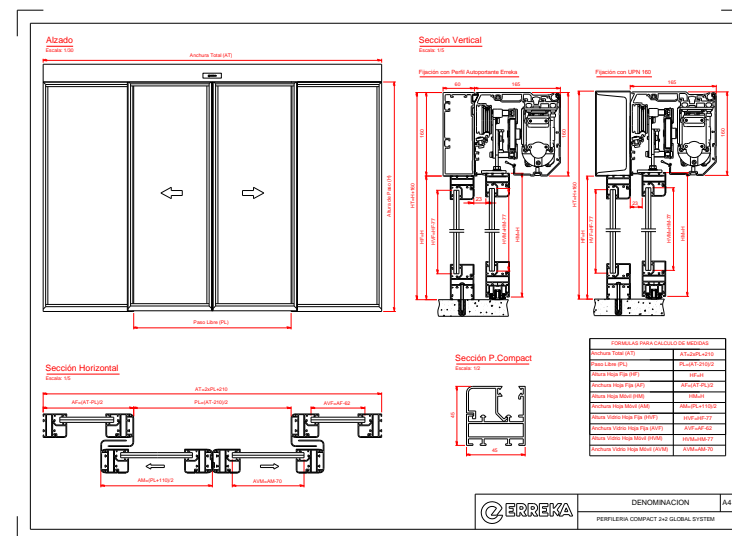
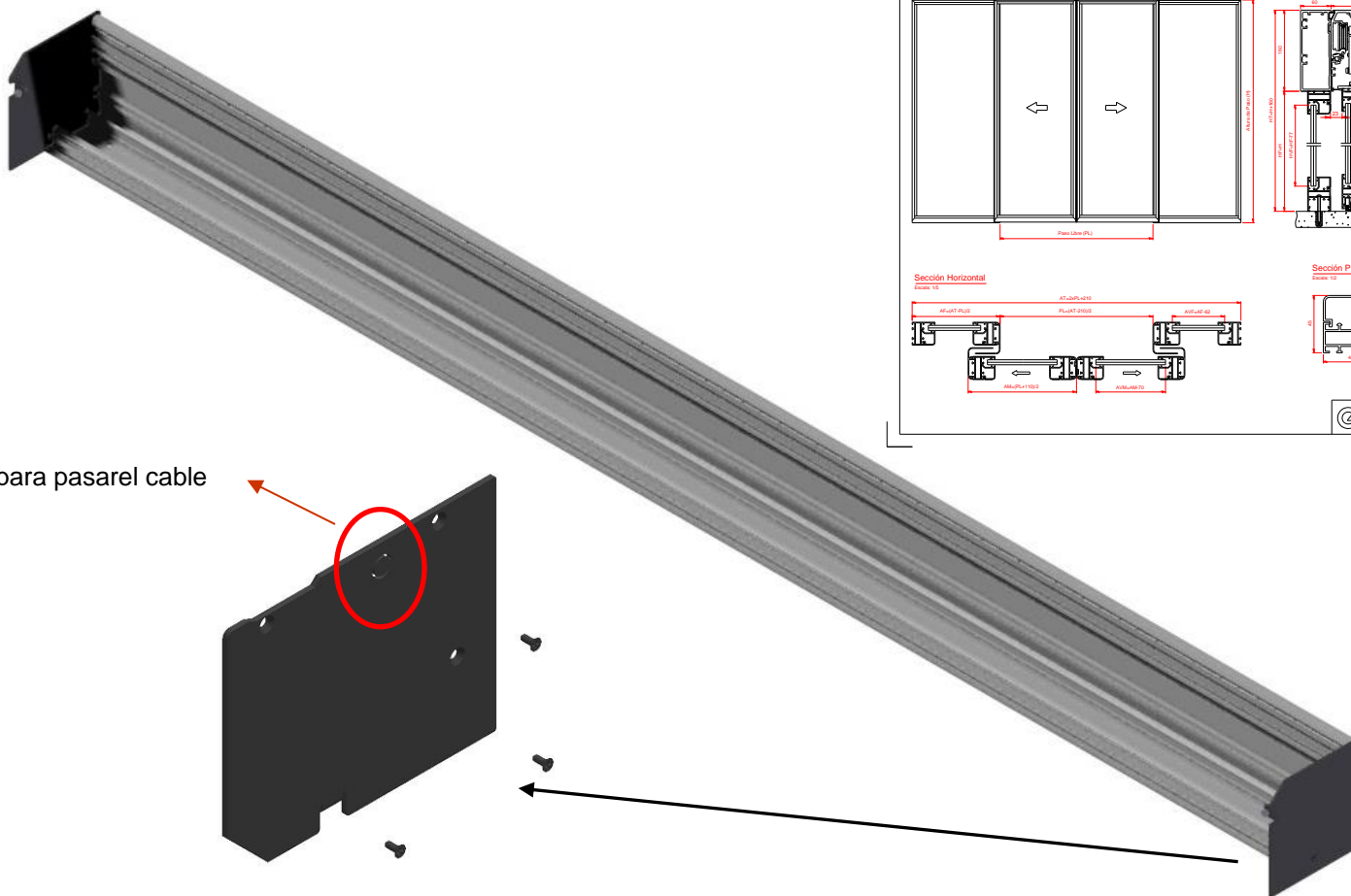




1

1.1.- Colocar las Tapas laterales al Perfil caja y fijar la caja en la pared .

- ⚠ Utilizar el plano de instalación para ubicar el Perfil caja.
- ⚠ Tener en cuenta la entrada de red (Agujerear la Tapa o la Caja).

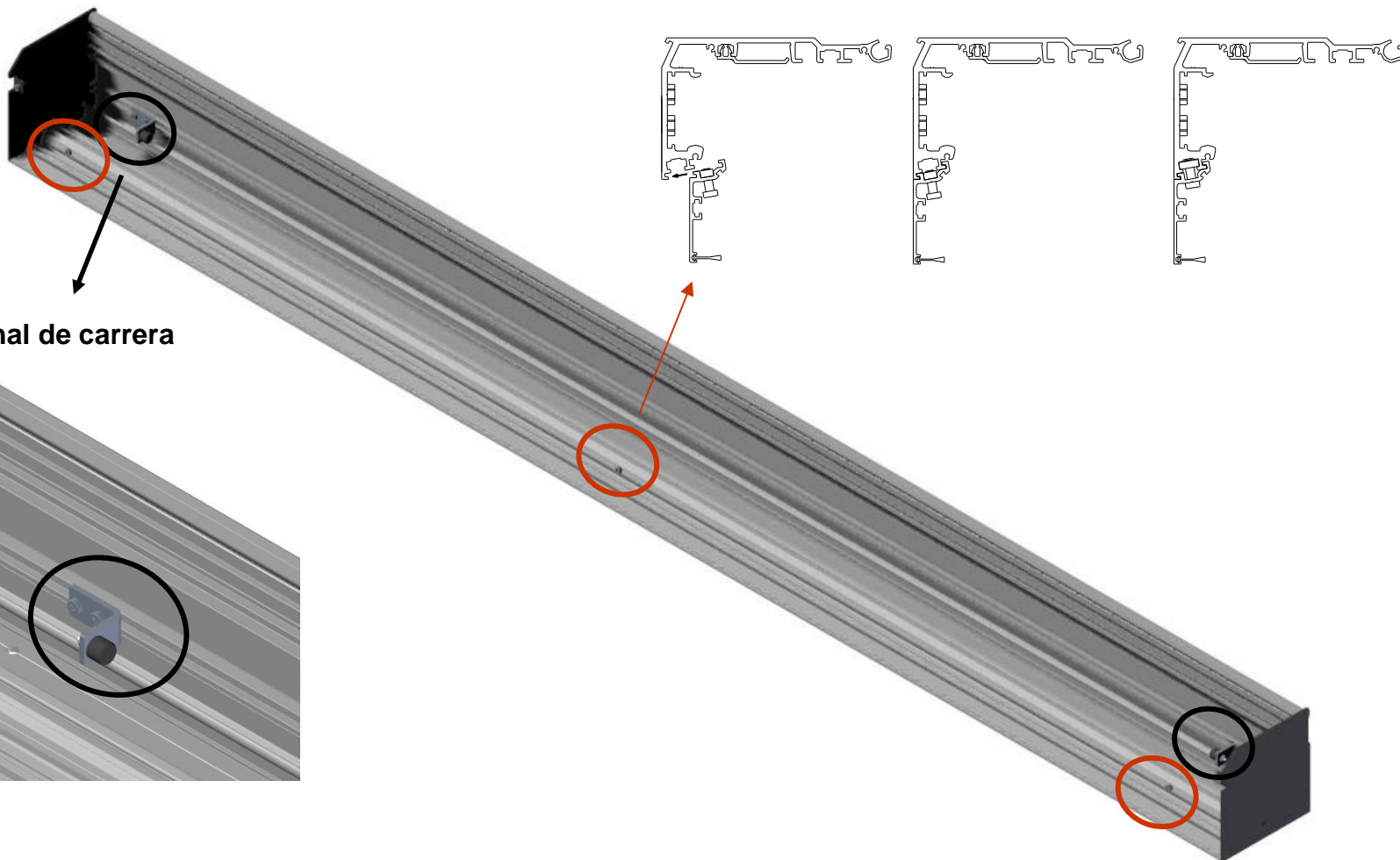




**2**

2.1.- Colocar el Junquillo Caja.

2.2.- Colocar los finales de carrera.

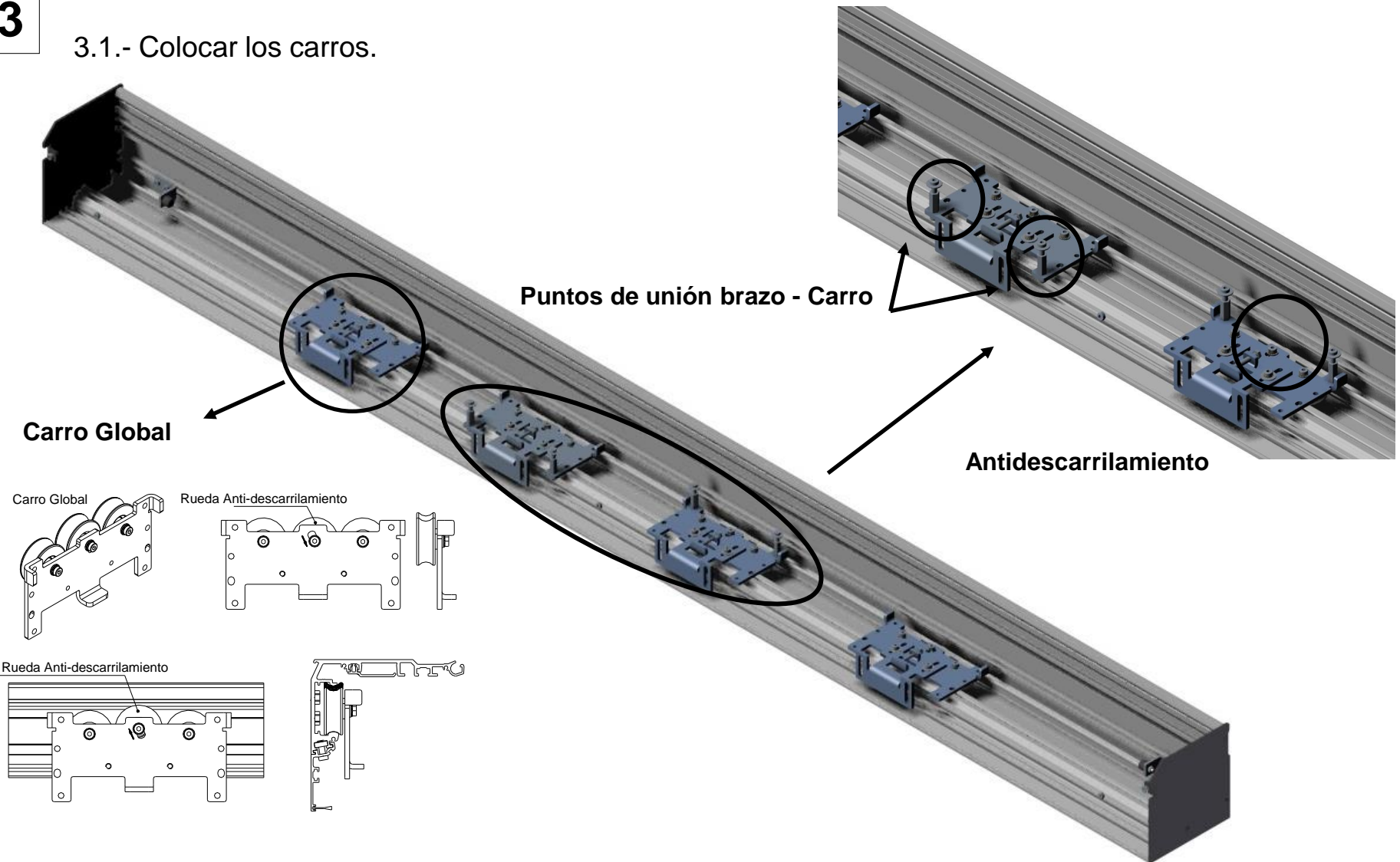


**Tope final de carrera**



**3**

3.1.- Colocar los carros.







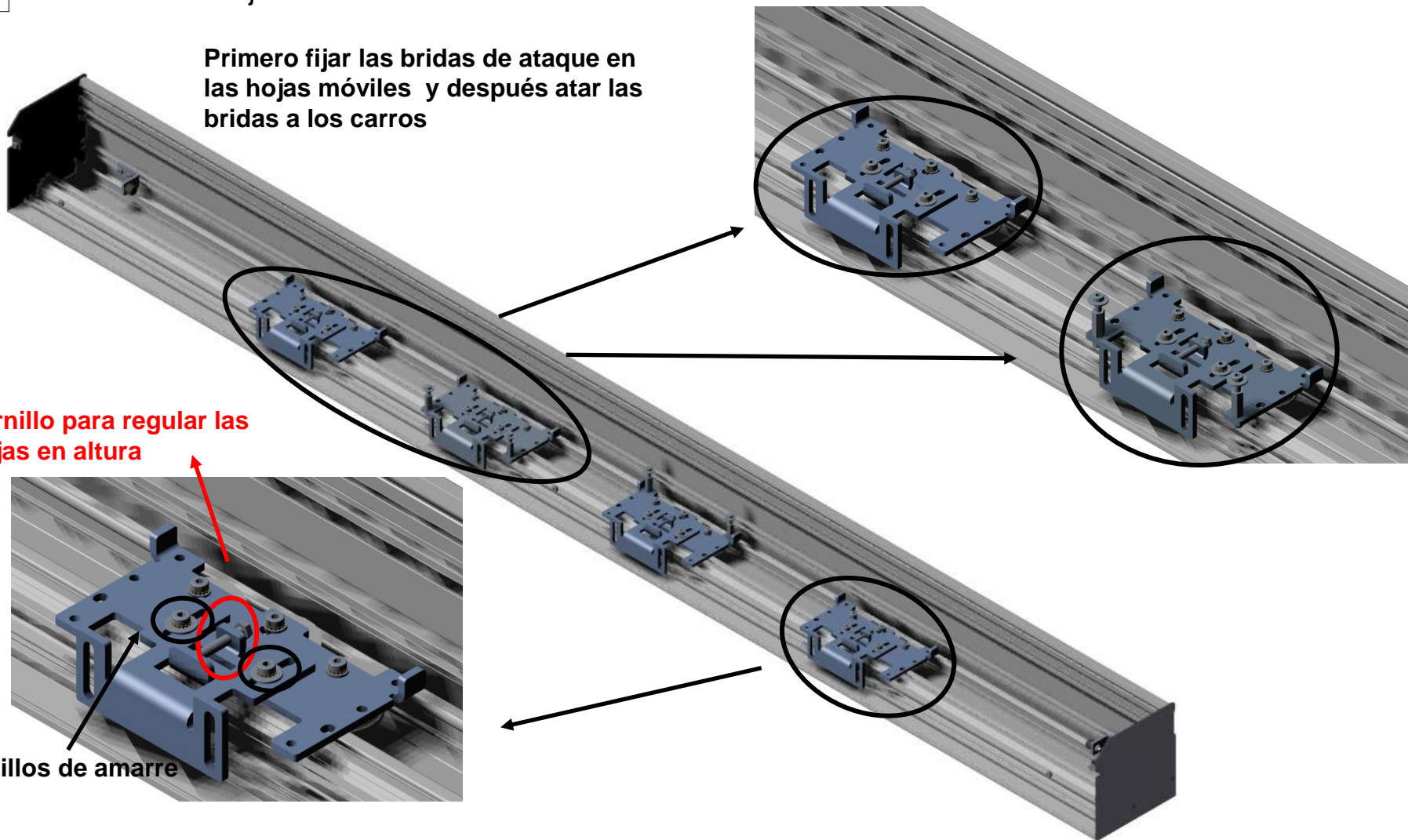
**4**

4.1.- Atar las hojas a los carros.

Primero fijar las bridas de ataque en las hojas móviles y después atar las bridas a los carros

Tornillo para regular las hojas en altura

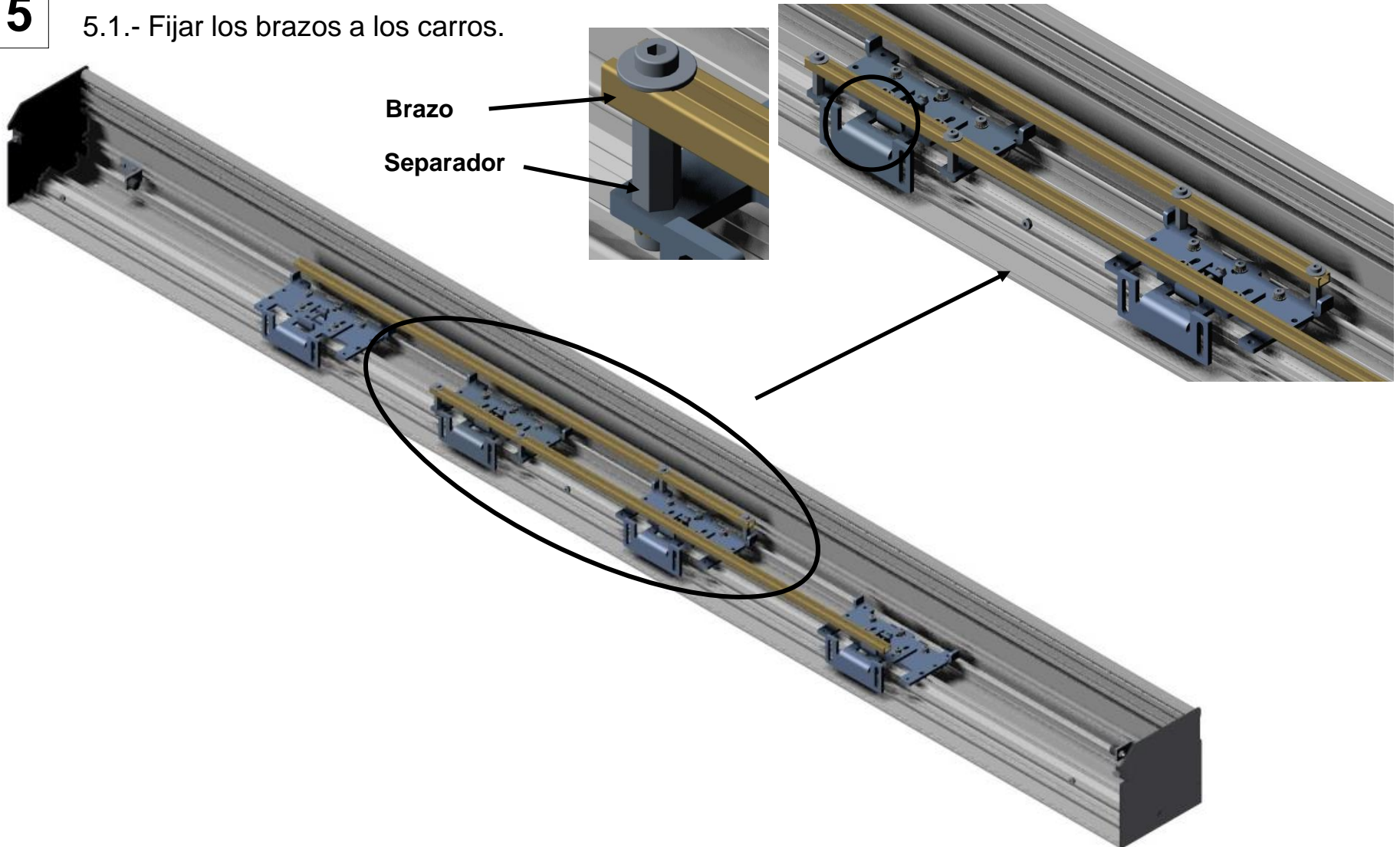
Tornillos de amarre





**5**

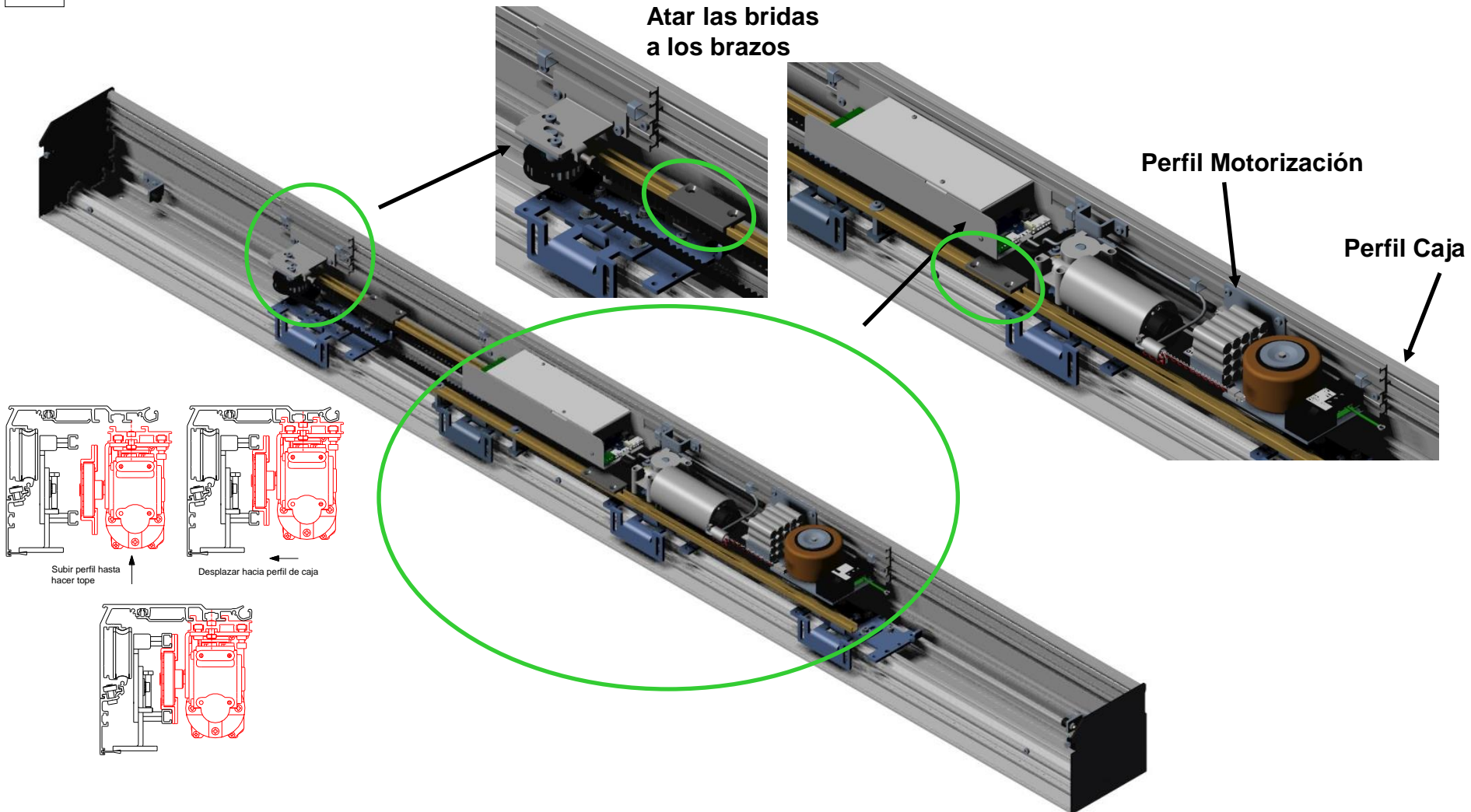
5.1.- Fijar los brazos a los carros.





**6**

6.1.- Colocar la motorización.

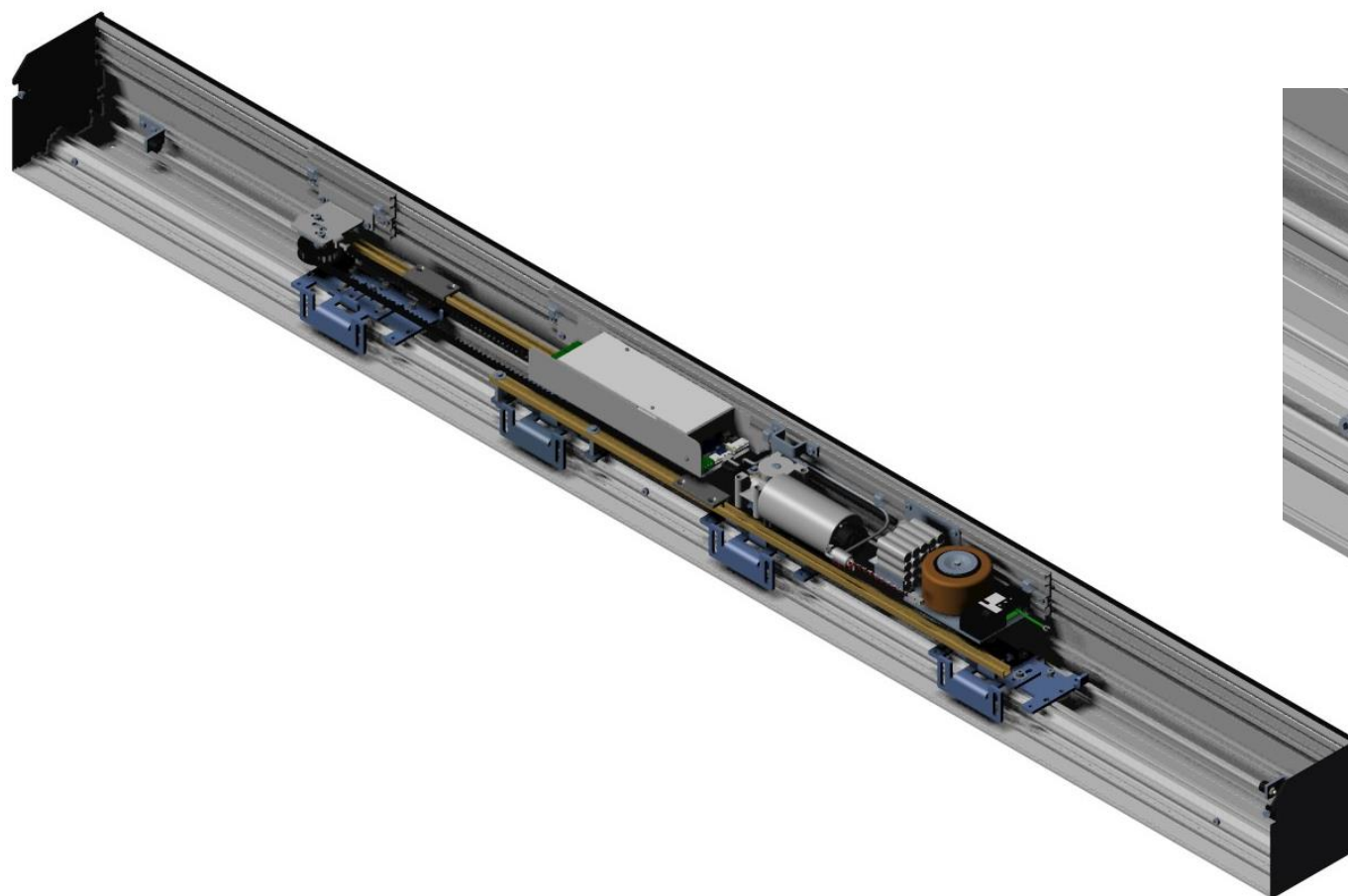




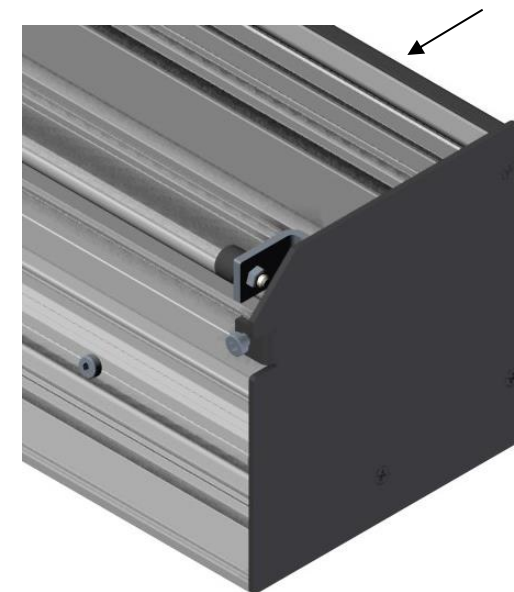


7

7.1.- Colocar la goma antivibración en el perfil caja.

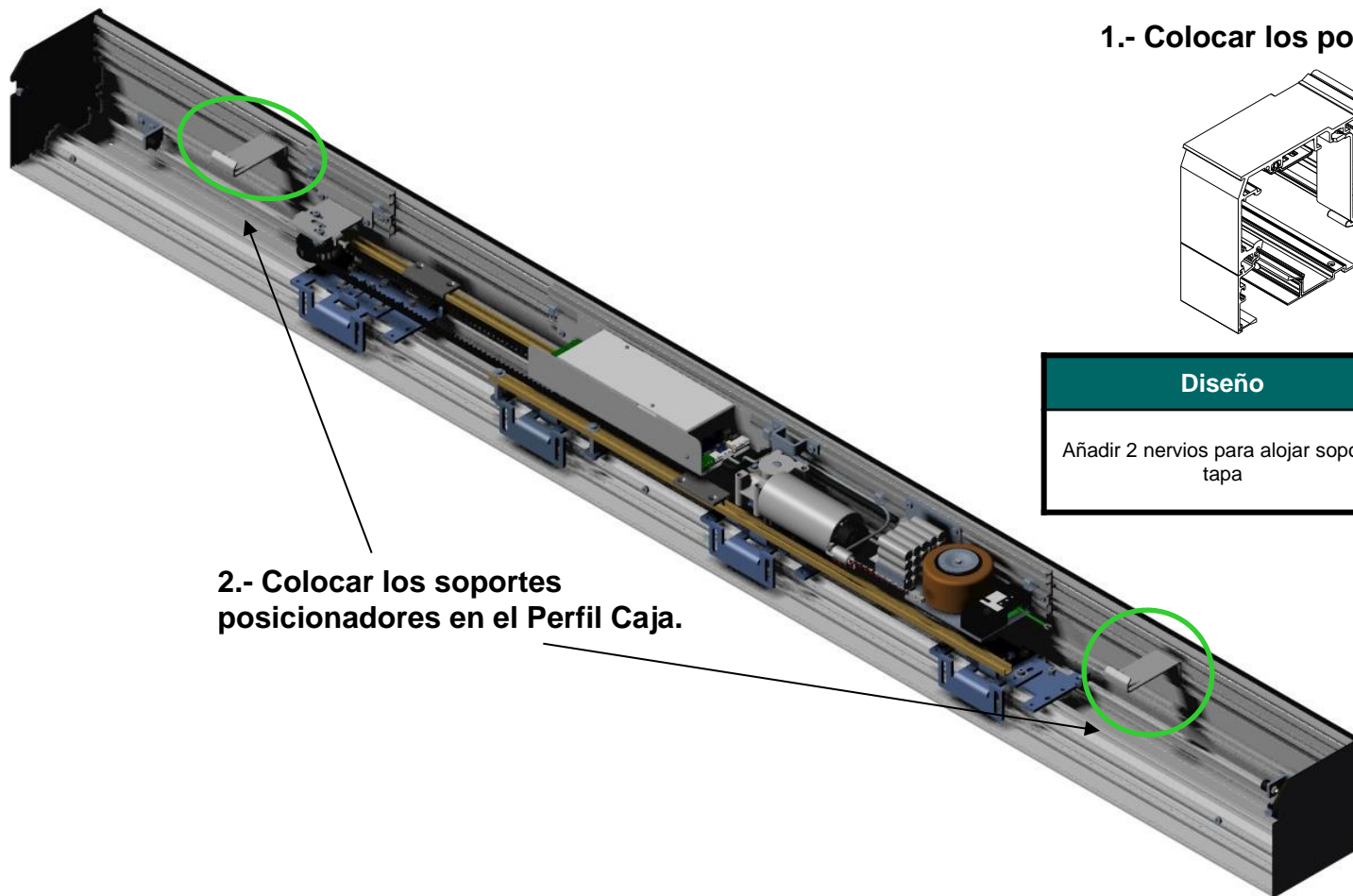


Goma



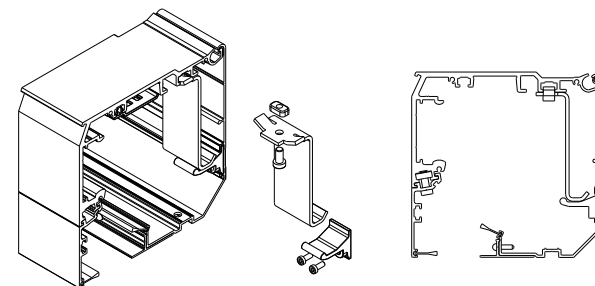


**8** 8.1.- Colocar los posicionadores Tapa



**2.- Colocar los soportes posicionadores en el Perfil Caja.**

**1.- Colocar los posicionadores en Perfil Tapa.**

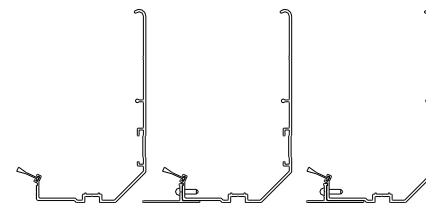


Diseño	Mejora
Añadir 2 nervios para alojar soporte tapa	Posicionado de tapa ajustado y sin pandeos en operadores largos

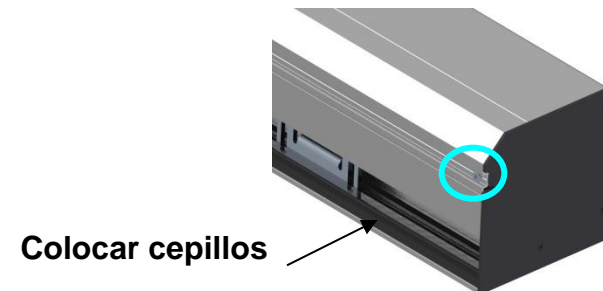


## 9 9.1.- Colocar el Perfil Tapa + Junquillo Tapa .

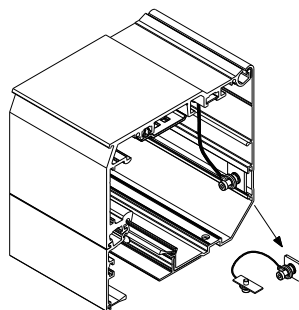
➤ Atar el junquillo a la tapa. 3 posibilidades; sin junquillo, junquillo largo y junquillo corto.



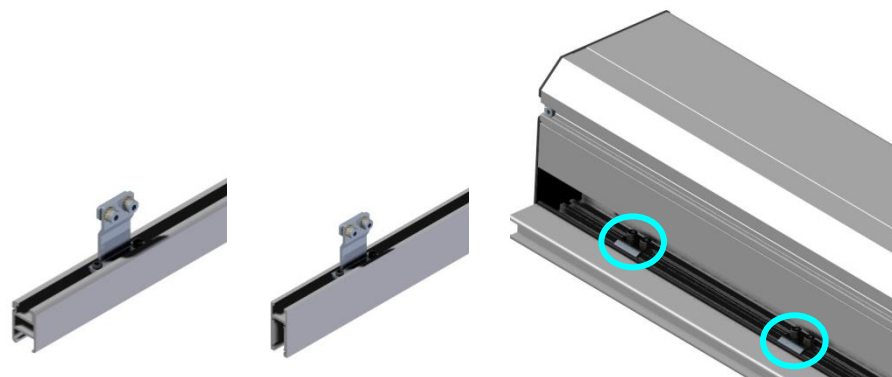
➤ Realizar dos agujeros de diámetro 6,5mm en los dos extremos del perfil tapa. Fijar la tapa mediante tornillo.



➤ Fijar los cables paracaídas (uno en cada extremo de la máquina) al Perfil Caja y al Perfil Tapa.



➤ Sujeción fijas (Pinza);





## DECLARACION DE CONFORMIDAD

**Fabricante :** MATZ-ERREKA, S.Coop.  
**Dirección:** Pol. Ind. San Juan 93  
Bº San Juan  
20570 Bergara (Gipuzkoa) SPAIN  
**Tipo de máquina:** Operador para puerta automática corredera  
**Modelo:** GLOBAL 4

**Declara:**

Cumple con los requisitos de las siguientes directivas:

- Directiva baja tensión 2014/35/UE
- Directiva compatibilidad electromagnética 2014/30/UE
- Directiva máquinas 2006/42/CE

Erreka Puertas Automáticas declara que el operador GLOBAL ha sido diseñado para cumplir las siguientes normas europeas armonizadas:

EN ISO 13849-1:2008  
EN 61000-6-2  
EN 61000-6-3  
EN 60335-1  
EN 60335-2-103  
EN 16005: 2013  
EN 16361: 2014

Roberto Corera  
Director UNE

Bergara, 16 de Mayo del 2016